第 3 章			
离散傅里叶变换			

Z 变换和离散时间傅里叶变换都是数字信号处理领域中重要的数学变换,但由于 DTFT 和单位圆上的 Z 变换在频域上都是连续的,因而适合于理论分析和数学推导,无 法直接通过计算机进行数值运算。相对而言,离散的时间和频率适合于计算机处理。

对离散时间信号(序列)而言,若满足绝对可和条件,DTFT存在;若不满足绝对可和条件,如周期序列,DTFT则不存在。此时,可以将周期序列看作周期连续时间信号经过采样得到的,与傅里叶级数(FS)展开类似,周期序列可以展开为离散傅里叶级数(DFS),获得离散的频谱。

对于有限长序列,一方面可视为周期序列的一个周期,通过 DFS 能够获得离散频谱, 另一方面对有限长序列的 DTFT 进行离散化,也同样可以得到离散频谱。这两种途径得 到的离散频谱实际上就是离散傅里叶变换(DFT)。

DFT具有时域和频域离散化、有限长的特点,非常适合于计算机处理,在实际数字信号处理中发挥着重要作用。为了更好地理解和掌握DFT,下面首先讨论周期序列的离散 傅里叶级数,然后介绍DFT的定义和性质、频域采样与内插、DFT典型应用以及 MATLAB仿真等内容。

3.1 周期序列的离散傅里叶级数

3.1.1 周期序列

设x(n)是长度为N的有限长序列, $0 \le n \le N - 1$; $\tilde{x}(n)$ 表示以N为周期,对x(n)进行周期延拓后形成的周期序列,那么它们的关系可表示为

$$\tilde{x}(n) = \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(n+mN), \quad m \; \mathfrak{B} \mathfrak{B} \mathfrak{B}$$
(3.1.1)

$$x(n) = \tilde{x}(n)R_N(n) \tag{3.1.2}$$

上述关系如图 3.1.1 所示。 $\tilde{x}(n)$ 称为x(n)的周期延拓序列, $\mathcal{M} n=0$ 到 N-1的一个周期称为主值区间, x(n)作为 $\tilde{x}(n)$ 主值区间上的序列, 称为主值序列。



为了简便描述上述关系,定义 $x((n))_N$,表示 x(n)以 N 为周期进行延拓后的周期 延拓序列,即

$$\tilde{x}(n) = x((n))_N$$
 (3.1.3)

式中: $((n))_N$ 表示 n 对 N 求余。

若 $n = mN + n', 0 \le n' \le N - 1, m$ 为整数,则((n))_N = n'。 例如, N = 6, $\tilde{x}(n) = x((n))_6$,则有 $\tilde{x}(7) = x((7))_6 = x((7 - 6))_6 = x(1)$ $\tilde{x}(6) = x((6))_6 = x((6 - 6))_6 = x(0)$

$$\tilde{x}(-1) = x((-1))_{c} = x((6-1))_{c} = x(5)$$

由于周期序列 x(n)不满足绝对可和条件,根据 DTFT 存在条件可知,周期序列 DTFT 不存在。但从时域采样角度看,周期序列可视为周期连续时间信号的采样,则 周期序列应该可以展开为类似傅里叶级数的形式,这就是周期序列的离散傅里叶 级数。

3.1.2 周期序列的 DFS

下面首先从周期连续时间信号的傅里叶级数入手,得到周期序列的离散傅里叶级数 展开式,然后推导展开式的系数表达式,最后定义离散傅里叶级数正变换(DFS)和离散 傅里叶函数逆变换(IDFS)。

1. 周期序列的离散傅里叶级数展开形式

假设对周期为 T 的连续时间信号 x(t) 采样, 采样间隔 $T_s = T/N$, 得到周期为 N 的 周期序列 $\hat{x}(n)$,则

$$\tilde{x}(n) = x(t) \mid_{t=nT_s} = x(nT_s), \quad -\infty < n < \infty$$

$$(3.1.4)$$

x(t)的傅里叶级数展开式为

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{\mathbf{j}k\Omega_0 t}$$
(3.1.5)

式中, $a_k = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) e^{-jk\Omega_0 t} dt$ 为系数, $\Omega_0 = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{NT_s}$ 表示谐波的角频率间隔,k 为谐波 序号。将式(3,1,5)代人式(3,1,4),可得

$$\tilde{x}(n) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{jk\frac{2\pi}{NT_s}nT_s} = \sum_{k=-\infty}^{\infty} a_k e^{j\frac{2\pi}{N}kn}$$
(3.1.6)

可以看出,周期序列可以展开为复指数序列的加权和形式,复指数序列为

$$e_k(n) = e_k^{j_{Nkn}^{2\pi}}$$
(3.1.7)

式中,k=1时表示基频序列 $e^{\frac{2\pi}{N}}$,其他 k 值表示谐波序列,数字频率为 $\omega_k = \frac{2\pi}{N}k$ 。由

于数字频率ω以2π为周期,有

$$e_{k+mN}(n) = e^{j_N^{2\pi}(k+mN)n} = e^{j_N^{2\pi}kn} = e_k(n), \quad m \; \text{为整数}$$
(3.1.8)

这说明,第 k 次谐波和第 k + mN 次谐波完全相同,谐波数目实际上只有 N 个。因此,式(3.1.6)的傅里叶级数展开项也只有 N 个,可以重新表述为

$$\tilde{x}(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \tilde{X}(k) e^{j\frac{2\pi}{Nkn}}, \quad -\infty < n < \infty$$
(3.1.9)

式中, $\tilde{X}(k)$ 为第 k 次谐波的系数,且 $\tilde{X}(k) = N \sum_{m=-\infty}^{\infty} a_{k+mN} (k=0,1,\dots,N-1)$,引入常

数 1/N 是为了 X(k)的计算方便和描述简洁。式(3.1.9)即为 x(n)的离散傅里叶级数 展开式,表明周期序列可以表示为 N 个谐波的加权和形式,这些谐波成分表征了周期序 列的频谱分布规律。

2. 离散傅里叶级数的系数 $\widetilde{X}(k)$ 的表达式

为了从周期序列 $\tilde{x}(n)$ 的 DFS 中得到系数 $\tilde{X}(k)$,式(3.1.9)两边同乘以 $e^{-j_{N}^{2\pi}}(r=0,1,\dots,N-1)$,并对 n=0 到 N-1 的一个周期求和,可得

$$\sum_{n=0}^{N-1} \tilde{x}(n) e^{-j\frac{2\pi}{N}rn} = \sum_{n=0}^{N-1} \left[\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \tilde{X}(k) e^{j\frac{2\pi}{N}kn} \right] e^{-j\frac{2\pi}{N}rn}$$
$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \tilde{X}(k) \sum_{n=0}^{N-1} e^{j\frac{2\pi}{N}(k-r)n}$$
(3.1.10)

由于

$$\sum_{n=0}^{N-1} e^{j_{N}^{2\pi}(k-r)n} = \begin{cases} N, & k=r \\ 0, & k\neq r \end{cases}$$
(3.1.11)

因此

$$\sum_{n=0}^{N-1} \tilde{x}(n) e^{-\frac{2\pi}{N}rn} = \widetilde{X}(r)$$
(3.1.12)

利用变量 k 表示,即有

$$\widetilde{X}(k) = \sum_{n=0}^{N-1} \widetilde{x}(n) e^{-\frac{2\pi}{N}kn}$$
(3.1.13)

式(3.1.13)是第 k 次谐波系数 $\tilde{X}(k)$ 的表达式, $k=0,1,\dots,N-1$ 。由于

$$\widetilde{X}(k+mN) = \sum_{n=0}^{N-1} \widetilde{x}(n) e^{-j\frac{2\pi}{N}(k+mN)n} = \sum_{n=0}^{N-1} \widetilde{x}(n) e^{-j\frac{2\pi}{N}kn} = \widetilde{X}(k), \quad m \; \mathfrak{B} \mathfrak{B} \mathfrak{B}$$
(3.1.14)

因此,k取值可拓展为 $-\infty < k < \infty$,且 $\tilde{X}(k)$ 具有周期性,周期为N。这表明周期序列及 其离散傅里叶级数的周期是相同的。 散傅里

3. 离散傅里叶级数变换对

基于式(3.1.9)和式(3.1.13),定义离散傅里叶级数变换对: 离散傅里叶级数正变换:

$$\widetilde{X}(k) = \mathrm{DFS}[\widetilde{x}(n)] = \sum_{n=0}^{N-1} \widetilde{x}(n) \mathrm{e}^{-\mathrm{j}_{N}^{2\pi} kn}, \quad -\infty < k < \infty \qquad (3.1.15)$$

离散傅里叶级数逆变换:

$$\tilde{x}(n) = \text{IDFS}[\tilde{X}(k)] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \tilde{X}(k) e^{j\frac{2\pi}{N}kn}, \quad -\infty < n < \infty \qquad (3.1.16)$$

其中: DFS[•]表示从时域到频域的正变换, IDFS[•]则表示从频域到时域的逆变换。 DFS 和 IDFS 具有相同的周期 N,若取一个周期,如主值区间 $0 \le n \le N - 1$ 和 $0 \le k \le N - 1$, 可以代表 $\tilde{x}(n)$ 和 $\tilde{X}(k)$ 的完整信息。

从上述讨论可以看出,周期序列和有限长序列有着紧密的联系,若只考虑周期序列 主值区间内的 DFS,就是有限长序列的离散傅里叶变换,这将在 3.2 节中进行介绍。

例 3.1.1 设 $x(n) = R_4(n)$,将 x(n)以周期 N = 8 进行周期延拓后得到周期序列 $\tilde{x}(n)$,如图 3.1.2(a)所示,求 $\tilde{x}(n)$ 的 DFS。

解: 根据 DFS 计算式(3.1.15),可得

$$\widetilde{X}(k) = \sum_{n=0}^{7} \widetilde{x}(n) e^{-j\frac{2\pi}{8}kn} = \sum_{n=0}^{3} e^{-j\frac{\pi}{4}kn} = \frac{1 - e^{-j\pi k}}{1 - e^{-j\frac{\pi}{4}k}}$$
$$= \frac{e^{-j\frac{\pi}{2}k} (e^{j\frac{\pi}{2}k} - e^{-j\frac{\pi}{2}k})}{e^{-j\frac{\pi}{8}k} (e^{j\frac{\pi}{8}k} - e^{-j\frac{\pi}{8}k})} = e^{-j\frac{3}{8}\pi k} \frac{\sin\frac{\pi}{2}k}{\sin\frac{\pi}{8}k}$$

 $\widetilde{X}(k)$ 的幅度 $|\widetilde{X}(k)|$ 如图 3.1.2(b)所示。



图 3.1.2 例 3.1.1 中周期序列及其离散傅里叶级数的幅频特性

从图 3.1.2 中可以看出: $|\tilde{X}(k)|$ 的周期也为 8,每个周期内有 8 根谱线; 对比例 2.4.5 中 $R_4(n)$ 的 DTFT 幅频特性图 2.2.1, $|\tilde{X}(k)|$ 可以视为 $|X(e^{j\omega})|$ 在频域上以 $2\pi/N(N=8)$

第

进行等间隔抽样后得到的, $|X(e^{j\omega})|$ 在 $[0,2\pi)$ 内主瓣和旁瓣各对应2根谱线。显然,若 $N=16, y|\tilde{X}(k)|$ 每个周期内将会有16根谱线, $|X(e^{j\omega})|$ 主瓣和旁瓣各对应4根谱线。

3.2 离散傅里叶变换及性质

3.2.1 DFT 的定义

设序列 *x*(*n*)长度为 *M*,*n*=0,1,…,*M*-1,并以 *N* 为周期进行延拓得到周期序列 *x*(*n*)。采用 DFS 定义式(3.1.15)和 IDFS 定义式(3.1.16),将主值区间上的离散傅里 叶级数变换对定义为离散傅里叶变换对。即 *x*(*n*)的 *N* 点离散傅里叶变换定义为

$$X(k) = \text{DFT}[x(n)] = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_N^{kn}, \quad k = 0, 1, \cdots, N-1$$
(3.2.1)

X(k)的离散傅里叶逆变换(IDFT)为

$$x(n) = \text{IDFT}[X(k)] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_N^{-kn}, \quad n = 0, 1, \cdots, N-1 \quad (3.2.2)$$

式中, $W_N = e^{-j^{\frac{2\pi}{N}}}$, N 表示 DFT 变换区间的长度, $M \leq N$ 。当 M < N 时,x(n)补 0 进行 运算。

这里从 DFS、IDFS 出发,分别定义了 DFT 和 IDFT,两者构成一对离散傅里叶变换。 下面将从 DFT 和 IDFT 定义本身出发,通过推导来证明两者之间的变换关系。

将 DFT 定义式(3.2.1)代入 IDFT 定义式(3.2.2),可得

$$IDFT[X(k)] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \left[\sum_{m=0}^{N-1} x(m) W_N^{mk} \right] W_N^{-kn}$$
$$= \sum_{m=0}^{N-1} x(m) \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} W_N^{k(m-n)}$$
(3.2.3)

由于

$$\sum_{k=0}^{N-1} W_N^{k(m-n)} = \begin{cases} N, & n=m+rN\\ 0, & n\neq m+rN \end{cases}, \quad r \; \mathfrak{H} \mathfrak{B} \mathfrak{B}$$

在限定变换区间 n=0,1,…,N-1 的情况下,有 r=0,因此,式(3.2.3)表示为

IDFT[X(k)] = x(n), $n = 0, 1, \dots, N-1$

上述推导过程表明,DFT 和 IDFT 存在一一对应的时频域映射关系。

例 3.2.1 设有限长序列 $x(n) = R_4(n)$,求 x(n)的 DTFT 以及 N 为 4 点、8 点、16 点 DFT。

解:(1) x(n)的离散时间傅里叶变换为

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} R_4(n) e^{-j\omega n} = \sum_{n=0}^{3} e^{-j\omega n} = \frac{1 - e^{-j4\omega}}{1 - e^{-j\omega}}$$
$$= \frac{e^{-j2\omega} (e^{j2\omega} - e^{-j2\omega})}{e^{-j\omega/2} (e^{j\omega/2} - e^{-j\omega/2})} = e^{-j3\omega/2} \frac{\sin(2\omega)}{\sin(\omega/2)}$$

数字信号处理原理与应用

(2) x(n)的4点DFT为

$$X(k) = \sum_{n=0}^{3} x(n) W_{4}^{kn} = \sum_{n=0}^{3} e^{-j\frac{2\pi}{4}kn} = \frac{1 - e^{-j4 \cdot \frac{2\pi}{4}k}}{1 - e^{-j\frac{2\pi}{4}k}} = \begin{cases} 4, & k = 0\\ 0, & k = 1, 2, 3 \end{cases}$$

(3) x(n)的 8 点 DFT 为

$$X(k) = \sum_{n=0}^{7} x(n) W_8^{kn} = \sum_{n=0}^{3} e^{-j\frac{2\pi}{8}kn} = e^{-j\frac{3}{8}\pi k} \frac{\sin\left(\frac{\pi}{2}k\right)}{\sin\left(\frac{\pi}{8}k\right)}, \quad k = 0, 1, \cdots, 7$$

(4) x(n)的 16 点 DFT 为

$$X(k) = \sum_{n=0}^{15} x(n) W_{16}^{kn} = \sum_{N=0}^{3} e^{-j\frac{2\pi}{16}kn} = e^{-j\frac{3}{16}\pi k} \frac{\sin\left(\frac{\pi}{4}k\right)}{\sin\left(\frac{\pi}{16}k\right)}, \quad k = 0, 1, \cdots, 15$$

图 3.2.1 给出了 x(n)的 DTFT 和 DFT 幅频特性曲线示意图。可以看出, N 点 DFT 相当于 DTFT 在频域 $[0,2\pi)$ 上的 N 点等间隔采样。N 决定了谱线的根数, N 越 大,谱线越密,可观察到的细节越多, |X(k)|的包络也越接近于 $|X(e^{j\omega})|$ 。



1. DFT 的矩阵表示

离散傅里叶变换对体现了 x(n)和 X(k)的时频域映射关系,式(3.2.1)和式(3.2.2)表

明,*X*(*k*)可由*x*(*n*)线性表示;反之,*x*(*n*)也可由*X*(*k*)线性表示。许多 DFT 应用场合中,为了简洁表述信号处理过程,DFT 常采用矩阵形式。

设N个x(n)和X(k)分别构成列向量x和X,即

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x(0) \\ x(1) \\ \vdots \\ x(N-1) \end{bmatrix}, \quad \mathbf{X} = \begin{bmatrix} X(0) \\ X(1) \\ \vdots \\ X(N-1) \end{bmatrix}$$

则 DFT 的矩阵形式表示为

$$\boldsymbol{X} = \boldsymbol{W}_{N}\boldsymbol{x} \tag{3.2.4}$$

式中

$$\boldsymbol{W}_{N} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & \boldsymbol{W}_{N}^{1} & \boldsymbol{W}_{N}^{2} & \cdots & \boldsymbol{W}_{N}^{N-1} \\ 1 & \boldsymbol{W}_{N}^{2} & \boldsymbol{W}_{N}^{4} & \cdots & \boldsymbol{W}_{N}^{2(N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \boldsymbol{W}_{N}^{ij} & \vdots \\ 1 & \boldsymbol{W}_{N}^{N-1} & \boldsymbol{W}_{N}^{2(N-1)} & \cdots & \boldsymbol{W}_{N}^{(N-1)(N-1)} \end{bmatrix}$$
(3.2.5)

为 $N \times N$ 矩阵,其 i+1 行 j+1 列的元素为 $W_N^{ij}(i,j=0,1,\dots,N-1)$;并且满足: $W_N = W_N^T, W_N W_N^H = NI_N, 其中(\cdot)^T$ 表示转置, $(\cdot)^H$ 表示共轭转置, I_N 为 $N \times N$ 单位矩阵。

类似地,DFT 的矩阵形式表示为

$$\boldsymbol{x} = \frac{1}{N} \boldsymbol{W}_{N}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{X}$$
(3.2.6)

联立式(3.2.4)和式(3.2.6),可得

$$\boldsymbol{x} = \frac{1}{N} \boldsymbol{W}_{N}^{\mathrm{H}} \boldsymbol{W}_{N} \boldsymbol{x} = \frac{1}{N} N \boldsymbol{I}_{N} \boldsymbol{x} = \boldsymbol{x}$$
(3.2.7)

上式表明,依次经过 DFT 和 IDFT 运算后,将恢复出原始序列。当 DFT 点数大于序列 *x*(*n*)长度时,对列向量 *x* 补零增加其长度。

例 3.2.2 设长度 M = 4 的有限长序列 $x(n) = R_4(n)$,利用 DFT 的矩阵形式求 x(n)的 4点 DFT。

解: DFT 点数 N=M=4,无须对列向量 x 补零。DFT 的矩阵形式计算为

$$X = W_N x$$

式中

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} 1\\1\\1\\1 \end{bmatrix} , \quad \mathbf{X} = \begin{bmatrix} X(0)\\X(1)\\X(2)\\X(3) \end{bmatrix} , \quad \mathbf{W}_N = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1\\1 & W_4^1 & W_4^2 & W_4^3\\1 & W_4^2 & W_4^4 & W_4^6\\1 & W_4^3 & W_4^6 & W_4^9 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1\\1 & -j & -1 & j\\1 & -1 & 1 & -1\\1 & j & -1 & -j \end{bmatrix}$$

因此

3 音

散

H

数字信号处理原理与应用

$$\mathbf{X} = \begin{bmatrix} X (0) \\ X (1) \\ X (2) \\ X (3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -j & -1 & j \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & j & -1 & -j \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

对比例 3.2.1 中 4 点 DFT 计算结果, 两者是一致的。

2. DFT 和 Z 变换、DTFT 的关系

设序列 x(n)长度为 $N, n = 0, 1, \dots, N-1$,其 Z 变换、DTFT 和 N 点 DFT 分别为 $X(z) = \operatorname{ZT}[x(n)] = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) z^{-n}$ $X(e^{j\omega}) = DTFT[x(n)] = \sum_{n=0}^{N-1} x(n)e^{-j\omega n}$ $X(k) = DFT[x(n)] = \sum_{n=1}^{N-1} x(n)W_N^{kn}, \quad k = 0, 1, \dots, N-1$ 可以看出,三种变换的关系:

$$X(k) = X(z) \Big|_{z=e^{j\frac{2\pi}{N^k}}}, \quad k = 0, 1, \cdots, N-1$$
(3.2.8)

$$X(k) = X(e^{j\omega}) \Big|_{\omega = \frac{2\pi}{N^k}}, \quad k = 0, 1, \cdots, N-1$$
(3.2.9)

上述两个关系式说明: N 点离散傅里叶变换是 Z 变换在单位圆上的 N 点等间隔采样, 也是离散时间傅里叶变换在频域 $[0,2\pi)$ 上的 N 点等间隔采样,采样间隔为 $2\pi/N$ 。

3. DFT 和 DFS 的关系

有限长序列 x(n)和 X(k)构成一个离散傅里叶变换对,周期序列 $\tilde{x}(n)$ 和 $\tilde{X}(k)$ 构 成 DFS 变换对,它们在时域和频域上都是离散的。若将有限长序列 x(n)以周期 N 进行 周期延拓后,将会形成一个周期序列 $\hat{x}(n),\hat{x}(n)$ 通过DFS可得到 $\hat{X}(k)$ 。因此,DFT和 DFS 的关系可以表示为

$$X(k) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_N^{kn} R_N(k) = \widetilde{X}(k) R_N(k)$$
(3.2.10)

$$x(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_N^{-kn} R_N(n) = \tilde{x}(n) R_N(n)$$
(3.2.11)

也就是说,DFT 可以看作 DFS 在主值区间上的变换,序列 x(n)和 X(k)分别对应 $\tilde{x}(n)$ 和 X(k)的主值区间,x(n)和 X(k)都隐含着周期性,周期均为 N,即 X(k+lN) =X(k), x(n+lN) = x(n)。这就是 DFT 的隐含周期特性。

根据 DFT 和 IDFT 的定义,利用性质 $W_N^{k+lN} = W_N^k$, l 为整数,也可以推导得到隐含 周期特性。即

$$X(k+lN) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_N^{(k+lN)n}$$

= $\sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_N^{kn} = X(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1$ (3.2.12)

$$x(n+lN) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_N^{-k(n+lN)}$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_N^{-kn} = x(n), \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$
(3.2.13)

3.2.2 DFT 的性质与定理

1. 线性特性

设 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 是有限长序列,长度分别为 N_1 和 N_2 ,取 $N = \max[N_1, N_2]$,计 算 N 点 DFT。令 $X_1(k) = DFT[x_1(n)], X_2(k) = DFT[x_2(n)],$ 若 $y(n) = ax_1(n) + bx_2(n), a, b$ 为常数,则有

 $Y(k) = DFT[ax_1(n) + bx_2(n)] = aX_1(k) + bX_2(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1$ (3.2.14)

需要说明的是,当 N_1 和 N_2 不相等时,需要对 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 分别补 $N-N_1$ 、 $N-N_2$ 个零,使序列y(n)长度增加到N。

2. 循环移位特性

1) 序列的循环移位

设x(n)是长度为N的有限长序列,其循环移位定义为

 $y(n) = x((n+m))_N R_N(n)$ (3.2.15) 整个循环移位过程可以分为三步:

(1) 周期延拓: 将 x(n)以 N 为周期进行周期延拓 得到 $\tilde{x}(n) = x((n))_N$ 。

(2) 移位:将 $\tilde{x}(n)$ 左移m位得到 $\tilde{x}(n+m)$ 。

序列 x(n)及其循环移位过程如图 3.2.2 所示。显 然,y(n)仍是长度为 N 是有限长序列。由图可见,循环移 位的实质是将 x(n)左移 m 位,而移出主值区间[0,N-1] 的序列值又依次从右侧进入主值区间,因此称为"循环 移位"。



散傅田

2) 时域循环移位定理

设x(n)是长度为N的有限长序列,X(k) = DFT[x(n)], y(n)为x(n)的循环移位, 即 $y(n) = x((n+m))_N R_N(n)$,那么,y(n)的 DFT 为

$$Y(k) = DFT[y(n)] = W_N^{-km} X(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1$$
(3.2.16)

证明:

$$Y(k) = DFT[y(n)] = \sum_{n=0}^{N-1} x((n+m))_{N} R_{N}(n) W_{N}^{kn} = \sum_{n=0}^{N-1} x((n+m))_{N} W_{N}^{kn}$$

令n+m=n',则有n=n'-m,可得

$$Y(k) = \sum_{n'=m}^{N-1+m} x((n'))_N W_N^{k(n'-m)} = W_N^{-km} \sum_{n'=m}^{N-1+m} x((n'))_N W_N^{kn}$$

由于上式中求和项 $x((n'))_N W_N^{kn'}$ 以N为周期,所以在任一周期上的求和结果相同。不 妨将求和区间改为主值区间[0,N-1],可得

$$Y(k) = W_N^{-km} \sum_{n'=0}^{N-1} x((n'))_N W_N^{kn'} = W_N^{-km} \sum_{n'=0}^{N-1} x(n') W_N^{kn'}$$
$$= W_N^{-km} X(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1$$

由于 W_N^{-km} 幅度为1,因此,序列经过循环移位后,其DFT的幅度特性保持不变,仅影响相位特性。

3) 频域循环移位定理

设x(n)是长度为N的有限长序列,X(k) = DFT[x(n)], Y(k)为X(k)的循环移位,即

$$Y(k) = X((k+l))_N R_N(k)$$

则

$$y(n) = \text{IDFT}[Y(k)] = W_N^{nl}x(n), \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$
 (3.2.17)

证明:

$$y(n) = \text{IDFT}[Y(k)] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X((k+l))_N R_N(k) W_N^{-kn} = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X((k+l))_N W_N^{-kn}$$

$$\Leftrightarrow k+l=k', \text{ Mf } k=k'-l, \text{ Tf } \text{ H}$$

$$y(n) = \frac{1}{N} \sum_{k'=l}^{N-1+l} X((k'))_N W_N^{-(k'-l)n} = W_N^{nl} \frac{1}{N} \sum_{k'=l}^{N-1+l} X((k'))_N W_N^{-k'n}$$

同理,上式中求和项 $X((k'))_N W_N^{-k'n}$ 以 N 为周期,可将求和区间改为主值区间 [0, N-1],可得

$$y(n) = W_N^{nl} \frac{1}{N} \sum_{k'=0}^{N-1} X((k'))_N W_N^{-k'n} = W_N^{nl} \frac{1}{N} \sum_{k'=0}^{N-1} X(k') W_N^{-k'n}$$
$$= W_N^{nl} x(n), \quad n = 0, 1, \cdots, N-1$$

3. 循环卷积定理

1) 循环卷积的定义和计算

设有限长序列 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 长度分别为 N_1 和 N_2 , $N = \max[N_1, N_2]$, 则 $x_1(n)$

和 x₂(n)循环卷积定义为

$$x(n) = x_1(n) \circledast x_2(n) = \sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) x_2((n-m))_N R_N(n)$$
 (3.2.18)

或

$$x(n) = \sum_{m=0}^{N-1} x_2(m) x_1((n-m))_N R_N(n)$$
(3.2.19)

与循环卷积相比较,线性卷积表达式为

$$x_1(n) * x_2(n) = \sum_{m = -\infty}^{\infty} x_1(m) x_2(n-m)$$
(3.2.20)

两者的区别:一是卷积对象不同,循环卷积针对有限长序列,线性卷积无明确要求, 可以是有限长序列或者无限长序列;二是求和区间不同,循环卷积只在主值区间[0,N-1] 求和,线性卷积的求和区间则是(-∞,+∞)。

观察循环卷积的定义式(3.2.18)或式(3.2.19),可以看出,循环卷积的计算步骤分为循环翻转、循环移位和乘累加。不妨以式(3.2.18)为参考,整个循环卷积过程描述如下:

(1) 循环翻转: 将序列 $x_2(m)$ 进行周期为 N 的周期延拓,得到 $x_2((m))_N$,再以纵 轴为中心,左右翻转得到 $x_2((-m))_N$,取主值序列得到 $x_2((-m))_N R_N(m)$,该序列称 为 $x_2(m)$ 的循环翻转序列。

(2) 循环移位:将 $x_2((-m))_N R_N(m)$ 向右循环移位 n,形成 $x_2((-(m-n))_N R_N(m),$ 即为 $x_2((n-m))_N R_N(m)$ 。

(3) 乘累加:将 $x_1(m)$ 和 $x_2((n-m))_N R_N(m)$ 相乘,并在区间[0,N-1]上对m求和,得到x(n)值。当 $n=0,1,2,\dots,N-1$ 时,即可获得 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 的循环卷积x(n)。

例 3.2.3 设序列 $x_1(n) = [1,1,1,1,0,0,0,0], x_2(n) = [0,0,1,1,1,1,0,0], n = 0 \sim 7$,试画出 N = 8 时两个序列的循环卷积示意图。

解:根据循环卷积定义式(3.2.18),序列 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 的循环卷积过程如图 3.2.3 所示。其中图 3.2.3(b)为 $x_2(m)$ 的周期延拓序列,图 3.2.3(c)为 $x_2(m)$ 的循环翻转序 列,图 3.2.3(d)和(e)为循环移位序列,图 3.2.3(f)为最终的循环卷积结果。

2) 时域循环卷积定理

设有限长序列 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 长度分别为 N_1 、 N_2 , $N = \max[N_1, N_2]$, $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 的 N 点 DFT 为

 $X_1(k) = DFT[x_1(n)], \quad X_2(k) = DFT[x_2(n)], \quad k = 0, 1, \dots, N-1$ $\overleftarrow{z} X(k) = X_1(k)X_2(k),$ Mf

$$x(n) = \text{IDFT}[X(k)] = \sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) x_2((n-m))_N R_N(n), \quad n = 0, 1, \dots, N-1$$
(3.2.21)

证明: 对式(3.2.21)两边进行 DFT,可得



图 3.2.3 循环卷积过程示意图

$$X(k) = \text{DFT}[x(n)] = \sum_{n=0}^{N-1} \left[\sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) x_2((n-m))_N R_N(n) \right] W_N^{kn}$$

$$= \sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) \sum_{n=0}^{N-1} x_2((n-m))_N W_N^{kn}$$

$$\Leftrightarrow n-m=n', \text{ Mff } n=n'+m, \text{ ff } \text{ff}$$

$$X(k) = \sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) \sum_{n'=-m}^{N-1-m} x_2((n'))_N W_N^{k(n'+m)}$$

$$= \sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) W_N^{km} \sum_{n'=-m}^{N-1-m} x_2((n'))_N W_N^{kn'}$$

由于求和项 $x_2((n'))_N W_N^{kn'}$ 以N为周期,可将求和区间改为主值区间[0,N-1], 得到

$$X(k) = \sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) W_N^{km} \sum_{n'=0}^{N-1} x_2((n'))_N W_N^{kn'}$$
$$= X_1(k) X_2(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1$$

由于式(3.2.21)表示序列 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 的时域循环卷积,因此有

 $x(n) = IDFT[X(k)] = x_1(n) \circledast x_2(n) = x_2(n) \circledast x_1(n)$ (3.2.22) 式(3.2.21)或式(3.2.22)表明,两个有限长序列的循环卷积的 DFT 就是两个序列 DFT 的乘积。该特性类似于 Z 变换和 DTFT 性质中的时域卷积定理,不同的是,时域卷积定 理针对一般序列的线性卷积,这里是对有限长序列的循环卷积,因此该性质称为时域循 环卷积定理。

3) 频域循环卷积定理

若有限长序列 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 的长度均为 N,序列 $x(n) = x_1(n)x_2(n)$,则 x(n)的 DFT 为

$$X(k) = \text{DFT}[x_1(n)x_2(n)] = \frac{1}{N}X_1(k) \circledast X_2(k)$$
$$= \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} X_1(l) X_2((k-l))_N R_N(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1 \quad (3.2.23)$$

或

$$X(k) = \frac{1}{N} X_{2}(k) \circledast X_{1}(k) = \frac{1}{N} \sum_{l=0}^{N-1} X_{2}(l) X_{1}((k-l))_{N} R_{N}(k), \quad k = 0, 1, \cdots, N-1$$
(3.2.24)

上述两式可利用循环卷积定义加以证明,具体过程略。

4. 复共轭序列的 DFT

设有限长序列 x(n)的长度为 N,其复共轭序列表示为 $x^*(n)$,若 X(k) = DFT[x(n)], 则有

DFT[
$$x^*(n)$$
] = $X^*(N-k)$, $k = 0, 1, \dots, N-1$ (3.2.25)
并且 $X(N) = X(0)$ 。

证明: 根据 DFT 的定义可得

$$DFT[x^{*}(n)] = \sum_{n=0}^{N-1} x^{*}(n) W_{N}^{kn} = \left[\sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_{N}^{-kn}\right]^{*}$$
$$= \left[\sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_{N}^{(N-k)n}\right]^{*} = \begin{cases} X^{*}(N-k), & k = 1, 2, \cdots, N-1 \\ X^{*}(0), & k = 0 \end{cases}$$
(3. 2. 26)

上式中利用 $W_N^{Nn} = 1$ 。由于 DFT 具有隐含周期特性且周期为 N, X(0) = X(N)。为了 简洁表示,上式可以统一表示为 DFT[$x^*(n)$]= $X^*(N-k), k=0,1,\dots,N-1$ 。

类似地,复共轭对称序列的 DFT 可表示为

DFT $[x^*(N-n)] = X^*(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1$ (3.2.27) 并且x(N) = x(0)。

证明:

A 11

DFT[
$$x^{*}(N-n)$$
] = $\sum_{n=0}^{N-1} x^{*}(N-n)W_{N}^{kn}$

令
$$N-n=n', 则$$
 $n=N-n', 有$
DFT[$x^*(N-n)$] = $\left[\sum_{n'=1}^{N} x(n') W_N^{-k(N-n')}\right]^* = \left[\sum_{n'=1}^{N} x(n') W_N^{kn'}\right]^*$

由于 DFT 具有隐含周期特性,周期为 $N, x(N) = x(0), \pm W_N^{k, 0} = W_N^{k, 0} = 1,$ 因此

数字信号处理原理与应用

DFT[
$$x^*(N-n)$$
] = $\left[\sum_{n'=0}^{N-1} x(n')W_N^{kn'}\right]^* = X^*(k), \quad k = 0, 1, \dots, N-1$

5. 帕塞瓦尔定理

若有限长序列 x(n)和 y(n)的长度均为 N, X(k) = DFT[x(n)], Y(k) = DFT[y(n)], 则

$$\sum_{n=0}^{N-1} x(n) y^{*}(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) Y^{*}(k)$$
(3.2.28)

证明:

$$\sum_{n=0}^{N-1} x(n) y^{*}(n) = \sum_{n=0}^{N-1} x(n) \left[\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} Y(k) W_{N}^{-kn} \right]$$
$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} Y^{*}(k) \sum_{n=0}^{N-1} x(n) W_{N}^{kn}$$
$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) Y^{*}(k)$$

若 y(n) = x(n),则有

$$\sum_{n=0}^{N-1} x(n) x^{*}(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) X^{*}(k)$$

即

$$\sum_{n=0}^{N-1} |x(n)|^2 = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} |X(k)|^2$$
(3.2.29)

上式就是有限长序列 DFT 的帕塞瓦尔定理。对比第 2 章中序列 DTFT 的帕塞瓦尔定理 可以看出,有限长序列在频域的能量有连续积分、离散求和两种形式,两者均等于时域的 能量。

6. 共轭对称性

在第2章中已经详细讨论了离散时间傅里叶变换的对称性,即序列关于n=0对称, DTFT关于 $\omega=0$ 对称。离散傅里叶变换也具有类似的对称性,只不过 DFT 涉及的序列 x(n)和X(k)均是有限长,且定义区间[0, N-1]。因此,DFT 对称性是指关于N/2 对称。下面讨论 DFT 共轭对称特性。

1) 有限长序列和 DFT 的共轭对称性

令 $x_{ep}(n)$ 表示有限长共轭对称序列, $x_{op}(n)$ 表示有限长共轭反对称序列,则 $x_{ep}(n)$ 和 $x_{op}(n)$ 满足如下关系式:

式中,n=1与n=N-1对称,n=2与n=N-2对称;由于DFT 隐含周期特性,n=0与n=N序列值相同,因而 $x_{ep}(0)$ 为实数, $x_{op}(0)$ 为纯虚数。为区别第2章中共轭对称序列

 $x_{e}(n)$ 和共轭反对称序列 $x_{o}(n)$,这里针对有限长特别引入下标(•)_p,蕴含隐含周期性之义。

与 DTFT 的对称性类似,有限长序列的共轭对称可以理解为在偶对称的基础上引入 共轭,共轭反对称可以理解为奇对称的基础上引入共轭。对于有限长序列,共轭对称、共 轭反对称、偶对称、奇对称均关于 N/2 对称。

图 3.2.4(a)和(b)分别给出了 N 为偶数和奇数条件下共轭对称序列和共轭反对称 序列的示意图,图中"*"表示序列取复共轭。





图 3.2.4 N 取 8 和 7 时共轭对称、共轭反对称序列示意图

与 DTFT 的对称性相同,有限长序列可以分解为共轭对称序列和共轭反对称序列两部分,即

$$(n) = x_{ep}(n) + x_{op}(n), \quad 0 \le n \le N - 1$$
 (3.2.31)

为了得到 $x_{ep}(n)$ 和 $x_{op}(n)$ 的表达式,将上式中 n 替换为 N-n,取复共轭,可得

 $x^{*}(N-n) = x_{ep}^{*}(N-n) + x_{op}^{*}(N-n) = x_{ep}(n) - x_{op}(n) \quad (3.2.32)$ 将式(3.2.31)、式(3.2.32)分别相加和相减,可得

$$\begin{cases} x_{\rm ep}(n) = \frac{1}{2} [x(n) + x^* (N - n)] \\ x_{\rm op}(n) = \frac{1}{2} [x(n) - x^* (N - n)] \end{cases}$$
(3.2.33)

同理,X(k)也可以分解为共轭对称和共轭反对称两部分,分别记为 $X_{ep}(k)$ 、 $X_{op}(k)$,那么

$$X(k) = X_{ep}(k) + X_{op}(k)$$
 (3.2.34)

125

第3音

离散

個里

叶变换

数字信号处理原理与应用

$$X_{\rm ep}(k) = \frac{1}{2} [X(k) + X^* (N-k)]$$

$$X_{\rm op}(k) = \frac{1}{2} [X(k) - X^* (N-k)]$$
(3.2.35)

2) 有限长序列和 DFT 的共轭对称性的对应关系

(1) 序列实虚部 DFT 的共轭对称性。

设有限长序列 x(n)是一个复序列,其实部和虚部分别为 $x_{R}(n), x_{I}(n), p$

$$x(n) = x_{\rm R}(n) + jx_{\rm I}(n)$$
(3.2.36)

式中

$$x_{R}(n) = \operatorname{Re}[x(n)] = \frac{1}{2}[x(n) + x^{*}(n)], \quad jx_{I}(n) = j\operatorname{Im}[x(n)] = \frac{1}{2}[x(n) - x^{*}(n)]$$

利用复共轭序列的 DFT 特性,即式(3, 2, 25),对上述两式进行 DFT,可得

$$DFT[x_{R}(n)] = \frac{1}{2}DFT[x(n) + x^{*}(n)] = \frac{1}{2}[X(k) + X^{*}(N-k)] = X_{ep}(k)$$
(3.2.37)

DFT[jx₁(n)] =
$$\frac{1}{2}$$
DFT[x(n) - x^{*}(n)] = $\frac{1}{2}$ [X(k) - X^{*}(N - k)] = X_{op}(k)

(3.2.38)

根据 DFT 的线性特性,上述两式相加,正好得到式(3.2.34)。因此,序列实部的 DFT 对应于序列 DFT 的共轭对称部分,j 和虚部的 DFT 对应于序列 DFT 的共轭反对称部分。

(2) 序列 DFT 实虚部的共轭对称性。

若将有限长序列 x(n)分解为共轭对称序列 $x_{ep}(n)$ 和共轭反对称序列 $x_{op}(n)$,即 式(3.2.31),分别对 $x_{ep}(n)$ 和 $x_{op}(n)$ 求 DFT,利用式(3.2.33)和式(3.2.27),可得

$$DFT[x_{ep}(n)] = \frac{1}{2}DFT[x(n) + x^{*}(N-n)] = \frac{1}{2}[X(k) + X^{*}(k)] = Re[X(k)]$$
(3. 2. 39)

$$DFT[x_{op}(n)] = \frac{1}{2}DFT[x(n) - x^{*}(N-n)] = \frac{1}{2}[X(k) - X^{*}(k)] = jIm[X(k)]$$
(3. 2. 40)

上述两式相加,可得

$$X(k) = DFT[x(n)] = DFT[x_{ep}(n)] + DFT[x_{op}(n)] = X_{R}(k) + jX_{I}(k)$$
(3.2.41)

式中, $X_{R}(k)$ 和 $X_{I}(k)$ 分别表示X(k)的实部和虚部。

可见,序列共轭对称部分的 DFT 对应于序列 DFT 的实部,而共轭反对称部分的 DFT 对应于序列 DFT 的虚部和j相乘。

综上所述,可以归纳 DFT 的共轭对称性:不管是序列还是 DFT,实部始终对应于变换(DFT 或 IDFT)的共轭对称部分,j乘虚部对应于变换的共轭反对称部分。表 3.2.1 给出了有限长序列和 DFT 的共轭对称性的对应关系。

共轭对称性对应关系	$x(n) \underset{\text{IDFT}}{\overset{\text{DFT}}{\longleftarrow}} X(k)$	$X(k) \underset{\text{DFT}}{\overset{\text{IDFT}}{\longrightarrow}} x(n)$				
实部━━→共轭对称	$x_{\rm R}(n) \xrightarrow{\rm DFT} X_{\rm ep}(k)$	$X_{\rm R}(k) \xrightarrow{\rm IDFT} x_{\rm ep}(n)$				
j乘虚部——共轭反对称	$jx_{I}(n) \xrightarrow{\text{DFT}} X_{op}(k)$	$jX_1(k) \xrightarrow{\text{IDFT}} x_{\text{op}}(n)$				

表 3.2.1 有限长序列和 DFT 的共轭对称性的对应关系

3) 共轭对称性的应用

在实际数字信号处理系统中,常通过 A/D 采样得到实数序列,进行 DFT 分析处理; 或者构造 X(k)后利用 IDFT 生成实数信号,并通过 D/A 进行发送。下面以实序列为 例,讨论如何利用共轭对称性来分析实序列 DFT 的特点,以及如何计算实序列 DFT,从 而达到减少 DFT 计算量、提高计算效率的目的。

设x(n)是长度为N的实数序列,X(k) = DFT[x(n)]

(1) 实序列无虚部, DFT 无共轭反对称部分, 即 X(k) 共轭对称:

$$X(k) = X^{*}(N-k)$$
 (3.2.42)

(2) 若 x(n)=x(N-n),x(n)为共轭对称序列,那么 X(k)只有实部,无虚部,并且
 关于 N/2 共轭对称,因此 X(k)为实偶对称:

$$X(k) = X(N-k)$$
(3.2.43)

(3) 若 *x*(*n*) = -*x*(*N*-*n*),*x*(*n*)为共轭反对称序列,那么 *X*(*k*)只有 j 和虚部,无实 部,并且关于 *N*/2 共轭对称,因此 *X*(*k*)为纯虚奇对称:

$$X(k) = -X(N-k)$$
 (3.2.44)

当 N 为偶数时,只需要计算前面 N/2+1 点 DFT 值;当 N 为奇数时,计算前面(N+1)/2 点 DFT 值,其他值按照式(3.2.42)即可得到。如 X(N-1)=X*(1),X(N-2)=X*(2),这样可减少近一半运算量。

利用共轭对称性,通过一个 DFT 可计算两个实序列的 DFT。由于序列实部、j 乘虚 部的 DFT 分别对应于序列 DFT 的共轭对称和共轭反对称部分,如果将两个实序列合成 一个复序列,通过计算复序列的 N 点 DFT,就可同时得到两个实序列的 N 点 DFT。

设 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 表示长度为N的两个实序列,将 $x_1(n)$ 和 $x_2(n)$ 分别作为实部和虚部,构造新的复序列x(n)如下:

$$x(n) = x_1(n) + jx_2(n)$$
(3.2.45)

令 $X(k) = DFT[x(n)], X_1(k) = DFT[x_1(n)], X_2(k) = DFT[x_2(n)], k = 0, 1, \dots, N-1, 根据序列实虚部 DFT 的对称性,即式(3.2.37)和式(3.2.38),可得$

$$X_{1}(k) = X_{ep}(k) = \frac{1}{2} [X(k) + X^{*}(N-k)]$$
(3.2.46)

$$X_{2}(k) = \frac{1}{j} X_{op}(k) = \frac{1}{2j} [X(k) - X^{*}(N-k)]$$
(3.2.47)

有限长序列的 DFT 的基本性质见表 3.2.2。

序号	序 列	离散傅里叶变换	性质		
1	<i>x</i> (<i>n</i>)	X(k) = X(k+lN), l为整数	隐含周期性		
2	$ax_1(n) + bx_2(n)$	$aX_1(k)+bX_2(k)$,a,b 为常数	线性		
3	$x((n+m))_{N}R_{N}(n)$	$W_N^{-km}X(k)$	任耳我位宫理		
4	$W_N^{nl}x(n)$	$X((k+l))_{N}R_{N}(k)$	加小杨位走建		
5	$\sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) x_2((n-m))_N R_N(n)$	$X_1(k)X_2(k)$	循环类和宁理		
6	$x_1(n)x_2(n)$	$\frac{1}{N}\sum_{l=0}^{N-1} X_1(l) X_2((k-l))_N R_N(k)$	加州在秋定埕		
7	x * (n)	$X^*(N-k)$	有壯編它列		
8	$x^*(N-n)$	$X^*(k)$	发兴地厅列		
9	$\operatorname{Re}[x(n)]$	$\frac{1}{2} [X(k) + X^*(N-k)] = X_{ep}(k)$			
10	$j \operatorname{Im}[x(n)]$	计标对称性			
11	$\frac{1}{2} [x(n) + x^* (N-n)] = x_{ep}(n)$	$\operatorname{Re}[X(k)]$			
12	$\frac{1}{2} [x(n) - x^* (N-n)] = x_{op}(n)$	$j \operatorname{Im}[X(k)]$			
13	x(n)实序列	$X(k)$ 共轭对称, $X(k) = X^*(N-k)$	灾 它 利 艹 姤 对		
14	x(n)实偶对称, $x(n) = x(N-n)$	X(k)实偶对称, $X(k) = X(N-k)$	大厅/1 六视月		
15	x(n)实奇对称, $x(n) = -x(N-n)$	7小工土			
16	$\sum_{n=0}^{N-1} x(n) y^{*}(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) Y^{*}(n)$	k)	帕金瓦尔宁理		
17	$\sum_{n=0}^{N-1} x(n) ^2 = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) ^2$	- 帕基瓦小疋理			

表 3.2.2 有限长序列的 DFT 的基本性质

3.3 频域采样与内插

由时域采样定理可知,若采样频率大于或等于连续时间信号最高频率的 2 倍,那么可由离散时间信号恢复原来的连续时间信号,这个恢复过程称为内插;对应地,也存在频 域采样定理。根据 DFT 与 Z 变换、DTFT 的关系,DFT 可看作 Z 变换在单位圆上或者 DTFT 在[0,2π)上的等间隔采样,即 DFT 实现了频域采样。那么,能否由离散的频域采 样值恢复出连续的频谱呢?如果可以,条件是什么?恢复连续频谱的内插公式又是什么 形式?下面围绕这些问题进行讨论。

3.3.1 频域采样定理

假设任意长序列 x(n)满足绝对可和条件,则 DTFT 和 Z 变换存在,分别表示为

 $X(e^{j\omega})$ 和X(z)。由于X(z)收敛域中包含单位圆,若在单位圆上对X(z)进行N点等间隔采样,则可得

$$X(k) = X(z) \mid_{z = e^{j\frac{2\pi}{N^k}}} = \sum_{n = -\infty}^{\infty} x(n) e^{-j\frac{2\pi}{N^k n}}, \quad 0 \le k \le N - 1$$
(3.3.1)

用 DTFT 表示,有

$$X(k) = X(e^{j\omega}) \mid_{\omega = \frac{2\pi}{N^k}}, \quad 0 \leqslant k \leqslant N - 1$$
(3.3.2)

式(3.3.2)表明: X(k)相当于在频率区间[0,2π)上对 DTFT 进行 N 点等间隔采样。

由于 X(k) 为离散的频域采样值,可以看作是一个长度为 N 的有限长序列 $x_N(n)$ 的 DFT,即

$$x_N(n) = \text{IDFT}[X(k)], \quad 0 \le n \le N - 1 \tag{3.3.3}$$

上述能否由离散 X(k)恢复出连续频谱的问题,相当于能否由 X(k)恢复出原始序列 x(n);而 X(k)与 $x_N(n)$ 存在 DFT 变换关系。因此,频域上的问题完全可以转化时域 上的问题,即 $x_N(n)$ 能否恢复出 x(n)?这需要探讨有限长序列 $x_N(n)$ 和原始序列 x(n)的关系来确定。下面推导 $x_N(n)$ 和 x(n)的关系,并进一步导出频域采样定理。

由于原始序列 x(n)长度没有指定为有限长或无限长,而 $x_N(n)$ 为有限长序列,无法 直接建立两者之间的关系。但是,从 DFT 和 DFS 的关系可知, $x_N(n)$ 和 X(k)具有隐含 周期性,若分别以周期 N 进行周期延拓得到 $\tilde{x}_N(n)$ 和 $\tilde{X}(k)$,则 X(k)可以视为周期延 拓序列 $\tilde{x}_N(n)$ 的离散傅里叶级数 $\tilde{X}(k)$ 的主值序列。此时,从无限长周期延拓序列的主 值序列角度来看待 $x_N(n)$,就便于建立与 x(n)的关系。即有

 $x_N(n) = \tilde{x}_N(n) R_N(n), \quad X(k) = \tilde{X}(k) R_N(k)$

根据 IDFS,有

$$\widetilde{x}_{N}(n) = x_{N}((n))_{N} = \text{IDFS}[\widetilde{X}(k)] = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \widetilde{X}(k) W_{N}^{-kn}$$
$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_{N}^{-kn}$$
(3.3.4)

将式(3.3.1)代入式(3.3.4)可得

$$\tilde{x}_{N}(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} \left[\sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m) W_{N}^{km} \right] W_{N}^{-kn}$$
$$= \sum_{m=-\infty}^{\infty} x(m) \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} W_{N}^{k(m-n)}$$
(3.3.5)

式中

$$\sum_{k=0}^{N-1} W_N^{k(m-n)} = \begin{cases} N, & m = n + rN \\ 0, & m \neq n + rN \end{cases}, \quad r \; \mathfrak{D} \, \mathfrak{B} \, \mathfrak{B}$$

由于*m*,*n*均没有限定,*r*=-∞~∞,因此有

$$\tilde{x}_N(n) = \sum_{r=-\infty}^{\infty} x(n+rN)$$
(3.3.6)

129

3 意

散

個里

数字信号处理原理与应用

式(3.3.6)表明: 由 $\hat{X}(k)$ 得到的周期序列 $\hat{x}_N(n)$ 是原始序列x(n)以N为周期的周期 延拓序列。由时域采样定理可知,时域的采样造成频域的周期延拓,延拓周期为采样频 率。这里可以对应地看到,DTFT 频域采样会造成时域序列的周期延拓,延拓周期为采 样点数。这正是傅里叶变换在时域和频域对称关系的反映。

取 $\tilde{x}_N(n)$ 的主值序列可得

$$x_{N}(n) = \sum_{r=-\infty}^{\infty} x(n+rN)R_{N}(n)$$
 (3.3.7)

式(3.3.7)表明了有限长序列 $x_N(n)$ 和原始序列x(n)的关系,即 $x_N(n)$ 是x(n)以N为周期进行周期延拓后的主值序列。 $x_N(n)$ 和x(n)的关系可分为以下两种情况:

(1) 若 x(n)是无限长序列,无论 N 取何值,周期延拓都会引起时域混叠,不可能从 $\tilde{x}_N(n)$ 中提取主值区间来不失真地恢复出 x(n)。即 $x_N(n)$ 和 x(n)始终存在误差,只是 随着 N 的增大,频域采样越密,误差越小。

(2) 若 x(n)是有限长序列,长度为 M,显然,如果采样点数 $N \ge M$,周期延拓将不会 产生混叠现象,可以无失真地恢复 x(n),即有 $x(n) = x_N(n)$ 。如果 N < M,将有时域混 叠,无法不失真地恢复 x(n)。此时,只有通过增大 N,满足 $N \ge M$ 条件。

通过以上分析可以得出以下结论:对于长度为 M 的序列 x(n),只有当频域采样点数 $N \ge M$ 时,才可由 $X(e^{j\omega})$ 的频域采样值 X(k)无失真地恢复 x(n),即

$$x(n) = x_N(n) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_N^{-kn}$$
(3.3.8)

从而可以无失真恢复出 x(n)的连续频域特性 $X(e^{j\omega})$ 或 X(z),这就是频域采样定理。

3.3.2 频域内插公式

根据频域采样定理,既然由频域采样 X(k)可以无失真地恢复出序列 x(n),而 x(n)进行 Z 变换可得到 X(z),因此,可以方便地由 X(k)得到 X(z)或者 $X(e^{j\omega})$,相当于由离 散的频域采样值表示整个 X(z)函数以及连续的频率响应 $X(e^{j\omega})$ 。

假设序列 *x*(*n*)的长度为 *N*,0≤*n*≤*N*−1,*X*(*k*)表示 *X*(*z*)在单位圆的 *N* 点等间隔 采样,对式(3.3.8)进行 Z 变换,可得

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) z^{-n} = \sum_{n=0}^{N-1} \left[\frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) W_N^{-kn} \right] z^{-n}$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \sum_{n=0}^{N-1} W_N^{-kn} z^{-n}$$

$$= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \frac{1 - W_N^{-kN} z^{-N}}{1 - W_N^{-k} z^{-1}}$$
(3.3.9)

由于 $W_N^{-kN}=1$,因此

$$X(z) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \frac{1 - z^{-N}}{1 - W_N^{-k} z^{-1}}$$
(3.3.10)

上式即为用频域采样值 X(k)表示 X(z)的频域内插公式,该公式将用在第7章中,通过 离散的频域采样值设计 FIR 数字滤波器。

令内插函数为

$$\Phi_k(z) = \frac{1}{N} \frac{1 - z^{-N}}{1 - W_N^{-k} z^{-1}}$$
(3.3.11)

则式(3.3.10)的频域内插公式可以重新表述为

$$X(z) = \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \Phi_k(z)$$
(3.3.12)

下面讨论频率响应。将 z=e^{jw} 代入式(3.3.11),可得

$$\Phi_{k}(\omega) = \frac{1}{N} \frac{1 - e^{-j\omega N}}{1 - e^{-j(\omega - 2\pi k/N)}} = \frac{1}{N} \frac{\sin(\omega N/2)}{\sin[(\omega - 2\pi k/N)/2]} e^{-j(\frac{N-1}{2}\omega + \frac{\pi k}{N})}$$
$$= \frac{1}{N} \frac{\sin[(\omega - 2\pi k/N)N/2]}{\sin[(\omega - 2\pi k/N)/2]} e^{-j[\frac{N-1}{2}(\omega - \frac{2\pi k}{N})]} = \Phi\left(\omega - \frac{2\pi}{N}k\right) \quad (3.3.13)$$

式中, $\Phi(\omega)$ 与 k 无关,称为频率响应的内插函数,表达式为

$$\Phi(\omega) = \frac{1}{N} \frac{\sin(\omega N/2)}{\sin(\omega/2)} e^{-j\omega \left(\frac{N-1}{2}\right)}$$
(3.3.14)

联立式(3.3.12)和式(3.3.13),频率响应的内插公式可表示为

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{k=0}^{N-1} X(k) \Phi\left(\omega - \frac{2\pi}{N}k\right)$$

3.4 离散傅里叶变换的应用

DFT 是数字信号处理的重要工具,在数字通信、语音处理、图像处理、雷达等领域得 到广泛应用。DFT 有快速算法——快速傅里叶变换,能够大大降低运算量,使得 DFT 在 工程实践中应用更加广泛和高效。本节将介绍 DFT 的两类典型应用:线性卷积计算以 及对连续时间信号和序列进行谱分析。

3.4.1 DFT 计算线性卷积

在数字信号通过线性时不变系统或者数字滤波器时,其输出等于输入与系统单位冲激响应的线性卷积,如果能够将线性卷积转化为循环卷积,根据 DFT 的时域循环卷积定理,循环卷积可以用 DFT(FFT)来计算,这样就能够用 FFT 来计算线性卷积,提高运算速度。

下面首先讨论循环卷积和线性卷积的等价条件,然后介绍具体利用 DFT 计算线性 卷积的方法。

1. 线性卷积和循环卷积的等价条件

设h(n)和x(n)均为有限长序列,长度分别为N和M,循环卷积长度 $L \ge \max[N,M]$,

第3章

离散

傅里

叶变换

数字信号处理原理与应用

则线性卷积和循环卷积分别表示为

$$y_1(n) = h(n) * x(n) = \sum_{m=0}^{N-1} h(m) x(n-m)$$
(3.4.1)

$$y_{c}(n) = h(n) \circledast x(n) = \sum_{m=0}^{L-1} h(m) x((n-m))_{L} R_{L}(n)$$
(3.4.2)

式中, $x((n))_L$ 表示x(n)的周期延拓,表达式为

$$x((n))_{\rm L} = \sum_{q = -\infty}^{\infty} x(n + qL)$$
 (3.4.3)

将上式代入式(3.4.2),可得

$$y_{c}(n) = \sum_{m=0}^{N-1} h(m) \sum_{q=-\infty}^{\infty} x(n-m+qL) R_{L}(n)$$
$$= \sum_{q=-\infty}^{\infty} \sum_{m=0}^{N-1} h(m) x(n+qL-m) R_{L}(n)$$
(3.4.4)

对比式(3.4.1),可以看出

$$\sum_{m=0}^{N-1} h(m) x(n+qL-m) = y_1(n+qL)$$
(3.4.5)

因此,有

$$y_{c}(n) = \sum_{q = -\infty}^{\infty} y_{1}(n + qL)R_{L}(n)$$
(3.4.6)

上式表明:循环卷积 $y_c(n)$ 相当于线性卷积 $y_1(n)$ 周期延拓后的主值序列,周期正好是 循环卷积长度 L。而线性卷积 $y_1(n)$ 的长度为 N+M-1,因此,只有当循环卷积长度 $L \ge N+M-1$ 时, $y_1(n)$ 进行周期延拓才无混叠,此时主值序列就是 $y_1(n)$,式(3.4.6)即 为 $y_c(n) = y_1(n)$,两者等价。由此得出结论:线性卷积和循环卷积的等价条件是循环卷 积长度大于或等于线性卷积的长度,即

$$L \geqslant N + M - 1 \tag{3.4.7}$$

图 3.4.1 给出了循环卷积和线性卷积的对比图。h(n)和x(n)分别为 4 点和 5 点矩 形序列,线性卷积长度 N+M-1=8,如图 3.4.1(c)所示,循环卷积长度 L 为 6、8、10 时 如图 3.4.1(d)~(f)所示。可以看出,只有当 L \geq 8 时,循环卷积和线性卷积的结果才 相同。

2. 线性卷积的 DFT 计算方法

基于线性卷积和循环卷积的等价条件,利用 DFT 计算线性卷积的框图如图 3.4.2 所示。h(n)和 x(n)需要补零达到循环卷积长度 L,图中输出 y(n)为

 $y(n) = h(n) * x(n) = h(n) \otimes x(n), L \ge N + M - 1$ (3.4.8) 在实际应用中,DFT和 IDFT通常采用快速傅里叶变换来实现,能够大大减少运算量。 当序列h(n)和x(n)的长度比较长,且相差不大时,与直接计算线性卷积耗用的乘法和 加法运算相比,采用 FFT计算线性卷积的运算量较低,因而也称为快速卷积法。





图 3.4.2 DFT 计算线性卷积的框图

但是,快速卷积法在某些场合下并不一定"快速"。假设一长一短两个序列进行线性 卷积,长度相差较大,如 *M*≫*N*,如果选择 *L*≥*N*+*M*−1 进行快速卷积,则短序列需要补 充很多个零,而且 FFT 算法的点数比较大,运算效率比较低,与直接计算线性卷积相比, 运算量不一定小。此时,直接计算或许是一个更好的选择。

此外,某些场合下长序列的长度不固定,甚至接近无限长,如语音信号、数字通信信 号等,往往要求持续接收和处理,强调实时性。在这种情况下,不能直接套用快速卷积方 法,比较好的解决思路是利用卷积的线性性质,将长序列分段,每一段序列与短序列分别 进行卷积,再合成最终结果。这就是分段处理的思想,具体方法包括重叠相加法和重叠 保留法。

3. 重叠相加法

设序列 h(n)长度为 N,x(n)为无限长序列,n≥0,将 x(n)进行均匀分段,每段长度

第3章 离

散傳里

一叶变换

数字信号处理原理与应用

为M,则x(n)可以表示为

$$x(n) = \sum_{k=0}^{\infty} x_k(n)$$
 (3.4.9)

式中: 第 k 段序列为 $x_k(n) = x(n) \cdot R_M(n-kM)$ 。

那么,h(n)与x(n)的线性卷积计算为

$$y(n) = h(n) * x(n) = h(n) * \sum_{k=0}^{\infty} x_k(n)$$
$$= \sum_{k=0}^{\infty} h(n) * x_k(n) = \sum_{k=0}^{\infty} y_k(n)$$
(3.4.10)

式中: $y_k(n) = h(n) * x_k(n)$ 表示第 k 段序列的线性卷积结果,其起始时刻为n = kM,长度为N + M - 1。

式(3.4.10)表明: 计算有限长序列h(n)与无限长序列x(n)的线性卷积时,可先将x(n)进行分段,计算每一段 $x_k(n)$ 与h(n)的线性卷积,再将分段卷积结果 $y_k(n)$ 重叠相加即可。分段卷积可以采用快速卷积方法或者直接进行计算。

图 3.4.3 给出了线性卷积的重叠相加法示意图。从图中可以看出,由于分段卷积结 果 $y_k(n)$ 长度为 N+M-1,而起始时刻为 n=kM,因此, $y_{k+1}(n)$ 与 $y_k(n)$ 必然有 N-1个点发生重叠,必须把 $y_{k+1}(n)$ 的重叠部分加到 $y_k(n)$ 上,才能得到完整的线性卷积序 列 y(n)。也就是说:当 $y_0(n)$ 计算完毕后,能输出 M 个值; $y_1(n)$ 计算完毕后,能输出 2M 个值;当 $y_k(n)$ 计算完毕后,能输出 kM 个值,其后续 N-1 个值等待 $y_{k+1}(n)$ 重叠 相加后才能确定。因此,该卷积方法也称为"重叠相加法"。



图 3.4.3 重叠相加法计算线性卷积示意图

4. 重叠保留法

与重叠相加法的分段卷积叠加思想不同,重叠保留法是由分段卷积结果衔接而成。 在按照式(3.4.9)对 x(n)进行分段的同时,将输出 y(n)也进行均匀分段,每段长度为 M,则有

$$y(n) = \sum_{k=0}^{\infty} y_k(n)$$
 (3.4.11)

式中, $y_k(n) = y(n)R_M(n-kM)$ 。

将 y(n)线性卷积表达式(3.4.1)代入 y_k(n)可得

$$y_{k}(n) = \left[\sum_{m=0}^{N-1} h(m) x(n-m)\right] R_{M}(n-kM)$$
(3.4.12)

由于 $y_k(n)$ 自变量取值为 $n=kM\sim(k+1)M-1$,而h(m)自变量取值为 $m=0\sim N-1$,因此,对于x(n)而言,其真正参与 $y_k(n)$ 线性卷积的只是变量n-m所对应的序列,即x(n)中自变量取值为 $kM-(N-1)\sim(k+1)M-1$ 的一段子序列,不妨记为 $x'_k(n)$ 。令n-m=l,式(3.4.12)可重新表示为

$$y_{k}(n) = \left[\sum_{l=kM-(N-1)}^{kM+M-1} x(l)h(n-l)\right] R_{M}(n-kM)$$
(3.4.13)

若从序列 x(n)分段的角度来看,子序列 $x'_{k}(n)$ 按自变量取值范围可分为 $kM - (N-1) \sim kM - 1$ 以及 $kM \sim (k+1)M - 1$ 两部分,前一部分来自 $x_{k-1}(n)$,后一部分正 好为 $x_{k}(n)$ 。这说明:对于任一分段序列 $x_{k}(n)$,不仅要全部参与 $y_{k}(n)$ 卷积运算,而且 要保留部分样点参与 $y_{k+1}(n)$ 的卷积运算。因此,这种卷积方法称为"重叠保留法"。

图 3.4.4 给出了线性卷积的重叠保留法示意图。卷积过程描述如下:

(1) 将 x(n)均匀分段,形成多个长度为 M 的分段序列 $x_k(n)$;

(2) 保留前一个分段序列 $x_{k-1}(n)$ 的尾部 N-1 点,并结合下一个完整的 M 点分段 序列 $x_k(n)$,形成长度为 M+N-1 序列 $x'_k(n)$,与 N 点序列 h(n)进行分段线性卷积。



图 3.4.4 重叠保留法计算线性卷积示意图

数字信号处理原理与应用

(3) 去掉分段线性卷积结果的头尾各 N-1 点,将中间 M 点作为 y(n)分段序列 $y_k(n)$ 。实际上, $y_k(n)$ 就是 h(n)与 $x'_k(n)$ 卷积时完全重叠时产生的计算结果。

(4) 将分段序列 $y_k(n)$ 直接衔接起来,即可得到输出 y(n)。

3.4.2 DFT 进行谱分析

DFT 是计算机分析信号与系统频域特性的主要工具,其主要应用之一就是对信号进行谱分析,可用于频偏估计、干扰抑制等场合。谱分析是指信号的傅里叶变换,获得信号的频谱。由于实际信号可能为连续时间信号或者序列,对于连续时间信号,通过时域采样才可用 DFT 进行谱分析。下面分别针对连续时间信号和序列,介绍如何利用 DFT 进行谱分析,并探讨影响谱分析效果的因素。

1. 连续时间信号的谱分析

1) 谱分析原理

连续时间信号的频谱与信号周期性密切相关,对于非周期性的连续时间信号,其傅 里叶变换存在,即频谱函数存在且是连续的;而对于周期性的连续时间信号,其傅里叶变 换为冲激函数,通常采用傅里叶级数来表示频谱,并且频谱是离散的。利用 DFT 进行频 谱分析,这里重点针对非周期性的连续时间信号,通过 DFT 离散频谱来表征连续的频谱 函数。

假设连续时间非周期信号为 $x_a(t)$,为了突出频谱函数与频率 f 的关系,直接采用 $X_a(jf)$ 而非 $X_a(j\Omega)$ 来表示频谱函数,其中 $\Omega = 2\pi f$ 。那么 $x_a(t)$ 与 $X_a(jf)$ 构成的傅里 叶变换对表示为

$$X_{a}(jf) = \int_{-\infty}^{\infty} x_{a}(t) e^{-j2\pi ft} dt \qquad (3.4.14)$$

$$x_{a}(t) = \int_{-\infty}^{\infty} X_{a}(jf) e^{j2\pi ft} df \qquad (3.4.15)$$

利用 DFT 对 $x_a(t)$ 进行频谱分析时,需要执行以下三个步骤:

(1) 时域采样:对连续时间信号 $x_a(t)$ 进行等间隔时域采样,得到离散时间信号,即 序列 $x(n)_a$

(2) 时域截短: 将序列 x(n)截短为 N 点有限长序列 x_N(n),截短可视为与有限长 序列 w(n)相乘。

(3) 离散傅里叶变换: 计算 $x_N(n)$ 的 DFT 得到 $X_N(k)$,由于 $X_N(k)$ 是频域离散的,可理解为连续频谱的频域采样。

从频域角度来看,连续时间信号的 DFT 谱分析实际上依次通过序列的 DTFT、截短 序列的 DTFT 以及离散傅里叶变换来实现,这是对连续时间信号频谱的一个逼近过程, 整个过程如图 3.4.5 所示。

通过上述三步,得到的 $X_N(k)$ 可作为连续时间信号 $x_a(t)$ 的谱分析结果。那么,现 在的问题是: 频域离散的 $X_N(k)$ 是否能够准确地代表连续频谱 $X_a(jf), X_N(k)$ 是否是



图 3.4.5 连续时间信号 DFT 谱分析的逼近过程

 $X_{a}(jf)$ 的准确采样?要回答上述问题,需要探讨 $X_{N}(k)$ 与 $X_{a}(jf)$ 的关系,即有限长序 列 $x_{N}(n)$ 的 DFT 和连续时间信号 $x_{a}(t)$ 的傅里叶变换到底有何关系。

下面围绕三个步骤,详细讨论 $X_N(k)$ 和 $X_a(jf)$ 之间的关系。

(1) 时域采样。

设连续时间信号 x_a(t)的最高频率为 f_c,在对 x_a(t)进行时域采样时要满足时域采 样定理,即采样频率必须大于或等于最高频率的 2 倍,否则会引起频谱混叠现象。令 f_s 表示采样频率,T 表示采样间隔,则有

$$f_{\rm s} = 1/T \ge 2f_{\rm c}, \quad T \le 1/(2f_{\rm c})$$
 (3.4.16)

采样后得到的序列 x(n)为

$$x(n) = x_{a}(t) \mid_{t=nT} = x_{a}(nT)$$
 (3.4.17)

x(n)的离散时间傅里叶变换为

$$X(e^{j\omega}) = \sum_{n = -\infty}^{\infty} x(n) e^{-j\omega n}$$
(3.4.18)

通过时域采样,由连续时间信号 $x_a(t)$ 得到序列 x(n),从频域角度来看,连续信号频谱 $X_a(jf)$ 和 $X(e^{j\omega})$ 也存在相互关系。

由第2章中序列 DTFT 和连续时间信号的傅里叶变换关系可知

$$X(e^{j\omega}) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_{a} \left(j\Omega - jk \; \frac{2\pi}{T} \right) = \frac{1}{T} \sum_{k=-\infty}^{\infty} X_{a} \left(j2\pi \left(f - \frac{k}{T} \right) \right)$$
(3.4.19)

上式表明: $X_a(jf)$ 以周期 $f_s = 1/T$ 进行周期延拓后再乘以 1/T 即可得到 $X(e^{j\omega})$ 。若 $X_a(jf)$ 频率范围有限, $f_s \ge 2f_c$, 那么 $X(e^{j\omega})$ 将无频谱混叠现象, 并且

$$X_{a}(jf) = TX(e^{j\omega}), \quad |f| \leq f_{s}/2$$
(3.4.20)

(2) 时域截短。

从序列 x(n)中截取一段长度为 N 的有限长序列,记为 x_N(n),可以表示为

$$x_N(n) = x(n)w(n) \tag{3.4.21}$$

式中,w(n)是一个有限长序列,0≤n≤N-1,称为窗函数。

两个序列相乘就体现为时域截短,相当于对x(n)进行加窗操作,窗内序列保留,窗 外序列置 0。典型窗函数为矩形窗 $w(n) = R_N(n)$,此时 $x_N(n) = x(n)R_N(n)$ 。窗函数 详细内容在第7章中介绍。

根据 DTFT 的性质,时域相乘对应于频域卷积,因此,x_N(n)的 DTFT 为

$$X_{N}(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) * W(e^{j\omega}) = \sum_{n=0}^{N-1} x_{N}(n) e^{-j\omega n}$$
(3.4.22)

式中, $W(e^{j\omega})$ 为窗函数 w(n)的 DTFT。

若 w(n) 足够长或变化平缓, W(e^{jω}) 呈现类似 Sa(•) 函数的尖峰特性, 那么 X_N(e^{jω})≈X(e^{jω})。因此, 就可利用 X_N(e^{jω}) 替代 X(e^{jω}) 来逼近 x_a(t)频谱 X_a(jf), 即 X_a(jf) ≈ TX_N(e^{jω}) (3.4.23)

(3) 离散傅里叶变换。

对有限长序列 $x_N(n)$ 进行 N 点 DFT,可得

$$X_N(k) = \sum_{n=0}^{N-1} x_N(n) e^{-j\frac{2\pi}{N}kn}, \quad 0 \le k \le N-1$$
(3.4.24)

 $X_N(k)$ 相当于 $X_N(e^{j\omega})$ 在数字频率 0~2π之间进行 N 点等间隔采样。基于式(3.4.19) 的周期延拓特性,数字频率 $-\pi \sim \pi$ 对应模拟频率 $-f_s/2 \sim f_s/2$,数字频率 $\pi \sim 2\pi$ 与 $-\pi \sim 0$ 的频谱相同,因此对应到 $X_a(jf)$,相当于其在模拟频率 $-f_s/2 \sim f_s/2$ 之间进行 N 点等间隔采样。

设模拟频率的采样间隔为F,则参数 f_s 、N、T和F的关系为

$$F = \frac{f_s}{N} = \frac{1}{NT}$$
(3.4.25)

由于 NT 就是有限长序列 $x_N(n)$ 对应的采样时间,不妨记为 $T_p = NT$,那么

$$F = \frac{1}{T_{\rm p}}$$
(3.4.26)

将 f = kF 和 $\omega = 2\pi k/N$ 代入式(3.4.23),可以得连续信号的频谱采样。

当 0 《
$$k \ll \frac{N}{2} - 1(N$$
 为偶数)或 0 《 $k \ll \frac{N-1}{2}(N$ 为奇数)时,有
 $X_{a}(jkF) \approx TX_{N}(k)$ (3.4.27)

当
$$\frac{N}{2} \leq k \leq N - 1(N$$
 为偶数)或 $\frac{N+1}{2} \leq k \leq N - 1(N$ 为奇数)时,有

$$X_{a}(j(k-N)F) \approx TX_{N}(k)$$
 (3.4.28)

上述分析表明:连续时间信号 $x_a(t)$ 频谱函数 $X_a(jf)$ 可由时域采样和截短后的序列的 DFT 来逼近,离散的 $X_N(k)$ 并不是 $X_a(jf)$ 的准确频域采样,只能近似地表征 $X_a(jf)$ 。

图 3.4.6 给出了连续时间信号和序列的时域以及频域示意图,通过比较可以看出它 们在时域上的相互关系以及频域上的逼近过程,即左侧在时域上呈现采样、截短,而右侧 在频域上体现周期延拓、卷积以及频域采样,最终得到连续时间信号的 DFT 谱分析 结果。

2) 谱分析参数选择

在对连续时间信号进行谱分析时,主要考虑以下两个方面的参数:

(1) 谱分析范围:信号最高频率 f_c 代表了谱分析范围。根据时域采样定理,谱分析范围受采样频率 f_s 的限制。为了避免频域混叠现象,信号最高频率 $f_c \leqslant f_s/2$,即采样



图 3.4.6 连续时间信号的频谱逼近示意图

间隔 $T \leq 1/(2f_c)$ 。

若信号频谱为无限宽,可以选取占信号总能量一定百分比的频带宽度($|f| < f_c$)来确定信号最高频率 f_c ,如百分比为 90%或 98%等。当信号最高频率已经确定时,选择采样频率要满足 $f_s \ge 2f_c$ 。

(2)频率分辨率:频域采样间隔 F 代表了频率分辨率,表示谱分析中能够分辨的最小频率间隔。F 越小,谱分析越接近 X_a(jf),频率分辨率越高。

当给定频率分辨率要求时,根据式(3.4.25)中 $F = f_s/N = 1/T_p$,在保证谱分析范围 不变(f_s 不变)的情况下,采样时间 T_p 和采样点数N必须满足

$$\begin{vmatrix}
 T_{p} \geqslant \frac{1}{F} \\
 N = \frac{T_{p}}{T} \geqslant \frac{f_{s}}{F}
 \end{cases}
 (3.4.29)$$

若要提高频率分辨率(F 减小),需要增加采样时间 T_p 和采样点数 N。

例 3.4.1 利用 DFT 对语音信号进行谱分析,要求频率分辨率 $F \leq 10$ Hz,信号最高频率 $f_c = 4$ kHz,试确定:最小记录时间 T_{pmin} 、最大采样间隔 T_{max} 、最少的采样点数 N_{min} 。如果 f_c 不变,要求频率分频率增加 1 倍,最少的采样点数和最小的记录时间是 多少?

第3章 离

散傳里叶变换

解:

$$T_{\rm p} \ge \frac{1}{F} = \frac{1}{10} = 0.1({\rm s})$$

即 $T_{\text{pmin}} = 0.1$ s,而 $f_{s} \ge 2f_{c}, f_{\text{smin}} = 2f_{c} = 8000$ Hz,因此

$$T \leq \frac{1}{2f_{\rm c}} = \frac{1}{2 \times 4000} = 0.125 \times 10^{-3} \, ({\rm s}), \quad N \geqslant \frac{2f_{\rm c}}{F} = \frac{2 \times 4000}{10} = 800$$

即 $T_{\text{max}} = 0.125 \times 10^{-3}$ s, $N_{\text{min}} = 800$ 。当频率分辨率提高1倍时, F = 5Hz, 那么

$$T_{\text{pmin}} = \frac{1}{5} = 0.2(s), \quad N_{\text{min}} = \frac{2 \times 4000}{5} = 1600$$

在实际应用中,为了使用 DFT 的快速算法 FFT,通常选取 N 为 2 的整数幂。此时, 若采样频率 f_s 不变,即采样间隔 T 不变,那么采样点数 N 可分别选取 1024 和 2048,采 样时间 T_n 相应增大,F 值减小,具有更高的频率分辨能力。

2. 序列的谱分析

利用 DFT 可以对序列进行谱分析,若从连续时间信号时域采样得到序列的角度来看, 序列谱分析只相当于连续时间信号谱分析步骤中的后两步或者第三步,这与序列是无限长 或有限长有关。设序列为x(n),其离散时间傅里叶变换存在,即 $X(e^{j\omega}) = DTFT[x(n)]$,且 是连续频谱。

(1) 若序列为有限长序列,长度为 N,则直接进行 N 点 DFT 计算,得到 X(k) = DFT[x(n)],X(k)相当于 $X(e^{j\omega})$ 在数字频率[0,2 π)上的 N 点等间隔采样。根据频域 采样定理和内插公式, $X(e^{j\omega})$ 可以由 X(k)无失真恢复。

(2) 若序列为无限长序列,需要进行时域截短,得到有限长序列,才可计算 DFT。对于周期序列,可采用离散傅里叶级数来表征频谱,也可截取一个或多个周期构成有限长序列,利用 DFT 来分析频谱。

在实际应用场合中,周期序列由模/数转换器对连续时间周期信号进行采样得到,序列中除有用信号成分以外,还可能包括噪声成分。在利用 DFT 进行谱分析时,噪声会对有用信号频谱产生影响。为了提高噪声条件下周期序列的谱分析效果,可以考虑截取多个周期进行 DFT,相当于通过增加时间积累来抑制噪声的影响。下面讨论周期序列多个周期的 DFT,并与单周期 DFT 进行比较。

假设 $\tilde{x}(n)$ 是周期为 N 的周期序列,其主值序列 $x(n) = \tilde{x}(n)R_N(n), X(k) =$ DFT[x(n)]。截取 $\tilde{x}(n)$ 的 m 个周期,m 为正整数,截取后序列长度 M = mN,序列表示为

$$x_M(n) = \tilde{x}(n) R_M(n)$$

对 $x_M(n)$ 进行 M 点 DFT,可得

$$X_M(k) = \mathrm{DFT}[x_M(n)] = \sum_{n=0}^{M-1} \tilde{x}(n) \mathrm{e}^{-\mathrm{j}\frac{2\pi}{M}kn}$$
$$= \sum_{n=0}^{mN-1} \tilde{x}(n) \mathrm{e}^{-\mathrm{j}\frac{2\pi}{mN}kn}, \quad k = 0, 1, \cdots, mN-1$$

$$\begin{aligned} \diamondsuit n &= n' + rN, \ \mathfrak{M} \ r = 0, 1, \cdots, m - 1, n' = 0, 1, \cdots, N - 1 \\ & M(k) = \sum_{r=0}^{m-1} \sum_{n'=0}^{N-1} \tilde{x} \left(n' + rN \right) e^{-j\frac{2\pi(n'+rN)k}{mN}} = \sum_{r=0}^{m-1} \left[\sum_{n'=0}^{N-1} x\left(n' \right) e^{-j\frac{2\pi n'}{mN}k} \right] e^{-j\frac{2\pi}{m'}} \\ & = \sum_{r=0}^{m-1} X\left(e^{j\frac{2\pi}{N} \cdot \frac{k}{m}} \right) e^{-j\frac{2\pi}{m}rk} = X\left(e^{j\frac{2\pi}{N} \cdot \frac{k}{m}} \right) \sum_{r=0}^{m-1} e^{-j\frac{2\pi}{m}rk} \end{aligned}$$

由于

$$\sum_{r=0}^{m-1} e^{-j\frac{2\pi}{m}kr} = \begin{cases} m, & k/m \ \text{为整数} \\ 0, & k/m \ \text{不为整数} \end{cases}$$

所以

$$X_{M}(k) = \begin{cases} mX\left(\frac{k}{m}\right), & k/m 为整数 \\ 0, & k/m T 为整数 \end{cases}$$
(3.4.30)

上式表明: $X_M(k)$ 也能表示 $\tilde{x}(n)$ 的频谱特性, 当k = rm时, $X_M(rm) = mX(r)$, 相当于 单周期 DFT的 X(r)幅度扩大 m倍, 而 k 取其他值时, $X_M(k) = 0$ 。从频域采样角度来 看, 单周期 DFT的 X(r)与多周期 DFT的 $X_M(rm)$ 的频率是对应的, 即 $\frac{2\pi}{N}r = \frac{2\pi}{mN}mr$; 同时, 由于多周期 DFT 的幅度扩大 m倍, 使得谱分析时具有更好的抗噪声能力, 更容易 获得原始周期序列的频谱特性。

3. 谱分析的误差来源及改进措施

从前两节讨论可以看出,DFT 谱分析实际上是以离散频谱对原始频谱的一个逼近过程,这种逼近可能会带来一定的误差,而误差来源则与谱分析步骤密切有关。对于连续时间信号,涉及时域采样、时域截短和离散傅里叶变换,而序列谱分析涉及离散傅里叶变换,甚至时域截短。下面针对这些步骤讨论 DFT 谱分析的误差问题。

1) 混叠现象

针对连续时间信号的时域采样步骤,若时域采样未满足采样定理,则会引起频谱混 叠现象,混叠出现在数字频率 $\omega = \pi$ 和模拟频率 $f = f_s/2$ 附近。解决频谱混叠的方法是 提高采样频率,使之满足 $f_s \ge 2f_c$,通常为 $f_s = (3 \sim 5)f_c$ 。在采样频率已确定的情况下, 可以在时域采样前对连续时间信号进行预滤波,滤除高于 $f_s/2$ 的频率成分,避免混叠现 象。值得说明的是,利用 DFT 进行谱分析,能够观察的最高频率成分为 $f_s/2$ 。

2) 频谱泄漏

针对时域截短步骤,时域截短是为了得到有限长序列 $x_N(n) = x(n) \cdot w(n)$,序列 时域相乘对应频域卷积,即 $X_N(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega}) * W(e^{j\omega})$ 。如果 w(n)频谱 $W(e^{j\omega})$ 为单位 冲激函数 $\delta(\omega)$,那么卷积后 $X_N(e^{j\omega}) = X(e^{j\omega})$,频谱不变。但由于窗函数 w(n)是有限 长序列, $W(e^{j\omega})$ 不可能为单位冲激函数,如矩形窗 $w(n) = R_N(n)$ 频谱具有 1 个主瓣和多 个旁瓣。这样, $X(e^{j\omega})$ 与 $W(e^{j\omega})$ 卷积会带来频谱的变化。 图 3.4.7 给出了单位冲激函数形式的频谱 与矩形窗频谱卷积后的示意图。可以看出,原来 的离散谱线通过卷积后已成为具有主瓣和旁瓣 的频谱,出现了拖尾和展宽。因此,频域卷积一 定会造成频谱 X(e^{j\u0})的"扩散",包括拖尾和展 宽,这种现象称为频谱泄漏。

频谱泄漏使得频谱变得模糊,给频谱分析带 来误差。最直接的影响体现在两个方面:一是 使频率分辨率降低,受窗函数频谱主瓣宽度影 响,当待分析的两个频率逐步靠近时,其中间部 分频谱叠加将会超过两个频率幅度,呈现单峰特 性,使得两个频率无法分辨;二是造成谱间干



扰,同样由于窗函数主瓣和旁瓣影响,待分析的相邻频率分量之间存在相互干扰,如果频 谱展宽使最高频率超过 f_s/2,会引起更大范围的频谱混叠。

谱分析的一种典型应用是干扰抑制,如消除某个幅度很高的干扰频率成分,要求是 尽可能减轻其频谱泄漏对有用信号的影响;否则,在消除干扰频率的同时,有用信号的频 率成分也被消除过多,损伤过大,或者弱小有用信号会被干扰的泄漏成分所淹没,无法有 效识别,因此,必须重视频谱泄漏问题。

减小频谱泄漏有两种方法:一种方法是增加窗函数 w(n)长度 N,在获得更长的数据的同时,使 W(e^{jw})主瓣更窄,提高频率分辨率;另一种方法是序列不要突然截短,而是缓慢截短,这就要求改变窗函数 w(n)的形状,选择其他窗函数,同时加大 N,使频谱 W(e^{jw})主瓣能量集中,旁瓣能量更小,衰减更大,降低谱间干扰。典型窗函数有三角形 窗、升余弦窗等,关于窗函数的详细内容将在第7章进行介绍。

3) 栅栏效应

针对离散傅里叶变换步骤,连续时间信号和序列都存在这种现象。由于 N 点 DFT 是频谱 X(e^{jω})在频率[0,2π)上的等间隔采样,DFT 就像一个"栅栏",只能在离散的频率 点上看到谱线,其他频率点的频谱看不到,这种现象称为"栅栏效应"。减轻栅栏效应的 思路是增加频域采样点数,使离散谱线更密,就可以看到原来看不到的频谱分量,这些分量并不一定为零。具体做法可以采取序列尾部补零的方式,进行更大点数的 DFT 来 实现。

3.5 离散傅里叶变换的 MATLAB 仿真

本章主要从讨论周期序列的离散傅里叶级数出发,引出有限长序列的离散傅里叶变换,介绍了 DFT 的定义、基本性质和定理;讨论了频域采样定理和频域内插公式;着重 探讨了利用 DFT 的两类典型应用,即计算线性卷积和谱分析。本节将通过 MATLAB 编程,对前面各节涉及的 DFT 定义、性质、频域采样定理以及应用示例等进行仿真和对

比验证,以便更好地理解掌握相关概念和理论知识。

3.5.1 DFT 与 IDFT 计算仿真

```
1. DFT 与 IDFT 函数的 MATLAB 编程
```

(1) 按照 DFT 定义,利用 for 循环编写函数 DFT_For(),对应 m 文件为 DFT_For.m;

```
function X = DFT_For(x,N)
% 利用 for 循环计算 N 点 DFT;
% x 为输 人序列,列向量;
% X 为输出列向量,X(k) = DFT[x(n)];
M = length(x);
% 序列原始长度,M <= N
X = zeros(N,1);
for k = 0:N-1
    for n = 0:M-1
        X(k+1) = X(k+1) + exp(-j*2*pi*n*k/N)*x(n+1);
    end
end</pre>
```

(2) 按照 DFT 矩阵表示形式编写函数 DFT_Mat(), 对应 m 文件为 DFT_Mat.m;

```
function X = DFT Mat(x, N)
%利用矩阵形式计算 N点 DFT;
%x为输入序列,列向量;
% X 为输出 DFT, 列向量, X(k) = DFT[x(n)];
                                    %序列原始长度,M<=N
M = length(x):
x = [x; zeros(N-M, 1)];
                                    8补零
n = 0: N - 1; k = 0: N - 1;
                                    8变量范围
kn = k' * n;
                                    %生成k*n矩阵
WN = \exp(-j * 2 * pi/N);
                                    ≈复指数 ₩N
WNkn = WN. ^kn;
                                    % 生成(WN).<sup>^</sup>kn
X = WNkn * x;
                                    %矩阵相乘计算 DFT
```

(3) 类似地,可以按照 for 循环或矩阵形式编写 IDFT 函数。下面给出函数 IDFT_Mat()作为参考,对应 m 文件为 IDFT_Mat.m;

```
function x = IDFT Mat(X, N)
%利用矩阵形式计算 N点 IDFT;
%X为输入DFT,列向量;
%x为输出序列,列向量,x(n) = IDFT[X(k)];
M = length(X);
                                   %X(k)原始长度,M<=N
X = [X; zeros(N - M, 1)];
                                   8补零
n = 0: N - 1; k = 0: N - 1;
                                   8变量范围
nk = n' * k;
                                   % 牛成 n * k 矩阵
WN = \exp(-j * 2 * pi/N);
                                   %复指数 WN
WNnk = WN. ^nk;
                                   %生成(WN).^nk
x = 1/N * conj(WNnk) * X;
                                   %矩阵形式计算 IDFT
```

第3章 离

散傅里

叶变换

(4)除自己编写函数外,也可直接调用 MATLAB 函数 fft()和 ifft()。DFT 和 IDFT 存在快速计算方法,即快速傅里叶变换和快速傅里叶逆变换,相关内容在第4章介 绍。函数调用格式:

 X = fft(x,N);
 % x 为序列,N 为 FFT 点数

 x = ifft(X,N);
 % 一般 N 大于等于序列长度

2. 例 3.2.1 计算 DFT 的 MATLAB 仿真

为便于对比 DFT 和 DTFT,这里给出 DTFT 函数 DTFT_Mat(),对应 m 文件为 DTFT_Mat.m;

```
function [Xw,w] = DTFT Mat(x,I)
8利用矩阵形式计算序列 DTFT;
%x为输入序列,列向量,长度为N;
% Xw 为输出 DTFT, w 为频率, 均为列向量, X(e<sup>^</sup>jw) = DTFT[x(n)];
% I 为频率插值倍数, w 和 Xw 长度均为 N * I.
N = length(x); n = 0: N - 1;
                                  8 序列长度和 n 范围
w = (0:N * I - 1)' * 2 * pi/(N * I);
                                 &w范围 0~2pi,等间隔取 N*I个值
wn = \exp(-j * w * n);
                                 ≈复指数 exp(-jwn)
                                  8矩阵相乘计算 DTFT
Xw = wn * x;
% 主程序 Ch3 5 1.m
clc; clear all; close all;
                                  8 序列及长度
xn = [1 1 1 1]'; N = length(xn);
*************************************
%1)调用 DTFT Mat 函数计算 DTFT,并与 MATLAB 函数 fregz()进行对比
[Xw,w] = DTFT Mat(xn,100);
                                  %w范围 0~2pi
XwAmp = abs(Xw);
                                  ≈DTFT 幅度
                                  % DTFT 相位, 度数
XwAng = angle(Xw) * 180/pi;
figure(1);
subplot(2,1,1);plot(w/pi,XwAmp);
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e ^j^\omega)|');
title('DTFT 幅度');grid on
subplot(2,1,2);plot(w/pi,XwAng);
xlabel('\omega /\pi');ylabel('arg[X(e ^ j^ \omega)]');
title('DTFT 相位');grid on
% 直接调用 MATLAB 函数 freqz()作为对比
[Xw2,w2] = freqz(xn,1,N*100, 'whole'); %频率包含整个周期 0~2pi,取N*100 个值
                                  %观察可见:两种方法的频率取值和 DTFT 相同
[Xw - Xw2 w - w2];
%2) 计算 N = 4,8,16,32 点 DFT
N = 4; Xk4 = DFT Mat(xn, N);
                                  %调用 DFT Mat 函数()
N = 8; Xk8 = DFT Mat(xn, N);
N = 16;Xk16 = DFT Mat(xn,N);
N = 32; Xk32 = DFT Mat(xn, N);
% N = 4;Xk4 = DFT For(xn, N);
                                  %或调用 DFT For 函数()
% N = 8;Xk8 = DFT_For(xn,N);
```

```
% N = 16;Xk16 = DFT For(xn, N);
% N = 32;Xk32 = DFT For(xn, N);
figure(2);
subplot(2,1,1);stem(0:4-1,abs(Xk4));
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N = 4 点 DFT');
axis([0 4 0 4]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:4);
subplot(2,1,2);stem(0:8-1,abs(Xk8));
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N = 8 点 DFT');
axis([0 8 0 4]);grid on;set(qca, 'XTick',0:8);
figure(3);
subplot(2,1,1);stem(0:16 - 1,abs(Xk16));
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N = 16 点 DFT');
axis([0 16 0 4]);grid on;set(gca, 'XTick', 0:2:16);
subplot(2,1,2);stem(0:32-1,abs(Xk32));
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N = 32 点 DFT');
axis([0 32 0 4]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:4:32);
```

主程序 Ch3_5_1. m 运行结果如图 3.5.1~图 3.5.3 所示, 与 2.2 节的图以及图 3.2.1 一致。

(1)图 3.5.1 给出了频率 $0 \sim 2\pi$ 间的 DTFT 幅度和相位特性曲线,幅度包含 2 个主 瓣和 2 个旁瓣,且关于 $\omega = \pi$ 左右对称,这是由于 $R_4(n)$ 是实数序列,DTFT 具有共轭对称特性。相位具有线性特点,这是由于 $R_4(n)$ 时域上是偶对称的,满足线性相位条件,相关内容将在第 7 章中介绍。



图 3.5.1 编程计算矩形序列 R₄(n)的 DTFT 幅度和相位特性

(2)观察图 3.5.2 和图 3.5.3 的 DFT 幅度特性,并对比图 3.5.1 中 DTFT 幅度曲线 可以看出,DFT 相当于 DTFT 在数字频率 0~2π 间的等间隔采样,像一个"栅栏",中间 频谱无法看到,并不一定是零,这种现象就是栅栏效应。当 DFT 点数加大时,中间频谱 逐步呈现,DFT 幅度包络愈发明显,与 DTFT 幅度曲线一致。 第3章 离

散

傅

里

叶变

撷

数字信号处理原理与应用



图 3.5.2 矩形序列 R₄(n)的 4 点和 8 点 DFT 幅度特性



图 3.5.3 矩形序列 R₄(n)的 16 点和 32 点 DFT 幅度特性

3.5.2 DFT 性质与定理仿真

1. 循环移位与循环卷积函数的 MATLAB 编程

1) 循环移位函数: $y(n) = x((n+m))_N R_N(n)$

<pre>function y = cirshift(x,m,N)</pre>	
≈输入序列为行向量,长度不超过 №	
$x = [x \operatorname{zeros}(N - \operatorname{length}(x))];$	≈补零,使长度为 №
n = 0: N - 1;	
y = x(mod(n + m, N) + 1);	≈计算 x2((n+m))N

 循环卷积函数: y(n) = x₁(n) ⊛x₂(n) 	$=\sum_{m=0}^{N-1} x_1(m) x_2((n-m))_N R_N$
function $y = circonv(x_1, x_2, N)$	
8 输入序列 x1, x2 为行向量,长度均不超过 N	
x1 = [x1 zeros(1, N - length(x1))];	%补零,使长度为 №
x2 = [x2 zeros(1, N - length(x2))];	%补零,使长度为 №
m = 0: N - 1;	
$x^2 = x^2 \pmod{(-m, N) + 1};$	%计算 x2((-m))N
<pre>x2cir = zeros(N,N);</pre>	%存储 x2 循环翻转
for $n = 0: N - 1$	
x2cir(n+1,:) = x2(mod(n-m,N)+1);	%计算 x2((n-m))N
end	
<pre>y = x1 * conj(x2cir');</pre>	8 序列乘累加
% y = x1 + transnose(x2cir)	%

3) 例 3.2.3 计算循环卷积的 MATLAB 仿真

```
% 主程序 Ch3_5_2_1.m
clc;clear all
x1 = [1 1 1 1 0 0 0 0];
x2 = [0 0 1 1 1 1 0 0];
N = 8;n = 0:N - 1;
y = circonv(x1,x2,N); % 调用循环卷积函数
figure(1);
subplot(2,2,1);stem(n,x1);
xlabel('n');ylabel('x_1(n)'); title('x_1(n)');grid on
subplot(2,2,2);stem(n,x2);
xlabel('n');ylabel('x_2(n)'); title('x_2(n)');grid on
subplot(2,1,2);stem(n,y);
xlabel('n');ylabel('y(n)');
title('x_1(n)与 x_2(n)的 8 点循环卷积');grid on
```

主程序 Ch3_5_2_1.m 运行结果如图 3.5.4 所示, 与图 3.2.3 对比可见, 循环卷积计 算与仿真结果一致。



第3章 离散傅里

叶变换

(*n*)

```
- 数字信号处理原理与应用
```

2. 时域和频域循环卷积定理的 MATLAB 仿真

```
% 主程序 Ch3 5 2 2.m:
clc;clear all
x1 = [1 1 1 1 0 0 0 0];
x2 = [0 0 1 1 1 1 0 0];
N = 8; n = 0: N - 1;
% 时域循环卷积定理验证:
%先时域循环卷积,后 DFT
y = circonv(x1, x2, N);
                                 8调用循环卷积函数
Y = fft(y, N)
                                 % 或 DFT Mat(conj(y'),N)
8先 DFT,后相乘
X1 = fft(x1, N);
X2 = fft(x2, N);
Y2 = X1. \times X2
                                 % DFT[x1(n)]. * DFT[x2(n)]
∞频域循环卷积定理验证:
8先相乘,后 DFT
x = x1. + x2
                                 % x1(n). * x2(n)
X = fft(x, N)
%先频域循环卷积,后/N
Xcir = circonv(X1, X2, N)/N
                                 %调用循环卷积函数
```

主程序 Ch3_5_2_2. m 运行后,Y 和 Y2 输出结果一致,X 和 Xcir 输出结果一致,验证 了时域循环卷积定理和频域循环卷积定理。

Y	=										
	16.0000	- 4.	8284 -	+ 4.82	84i	0			0.8284	+	0.8284i
	0	0.	8284 -	- 0.82	84i	0			- 4.8284	-	4.8284i
x	=										
	0	0	1	1	0	0	0	0			
Х	=										
	2.0000	- 0.	7071 -	- 1.70	71i	- 1.C	0000 +	1.0000i	0.7071	+	0.2929i
	0	0.	7071 -	- 0.29	29i	- 1.0	0000 -	- 1.0000i	- 0.7071	+	1.7071i

3. 共轭对称性的 MATLAB 仿真

1) 序列实虚部 DFT 的共轭对称性

8 DFT[实部] - 共轭对称 Xr = fft(xr, N)Xij = fft(j * xi, N)% DFT[1 * 虚部] - 共轭反对称 X = fft(x, N)% DFT[x(n)] 主程序 Ch3 5 2 3.m 运行后,输出结果如下: Xr = 16.0000 0 - 4.0000i 4.0000 4.0000 4.0000 0 + 4.0000i 4.0000 0 Xij = 0 + 4.0000i 0+16.0000i 4.0000 0 + 4.0000i 0 + 4.0000i -4.0000 0 + 4.0000i 0 Х = 16.0000 + 16.0000i 4.0000+4.0000i 4.0000-4.0000i 4.0000+4.0000i 4.0000+4.0000i -4.0000 + 4.0000i4.0000+4.0000i Ω

可以看出: Xr 作为序列实部的 DFT,满足 Xr(k)=Xr*(N-k),具有共轭对称特性; Xij 作为 j 乘序列虚部后的 DFT,满足 Xij(k)=-Xij*(N-k),具有共轭反对称特性; X= Xr+Xij 表明共轭对称和共轭反对称两部分相加正好为构成序列的 DFT。

2) 序列 DFT 实虚部的共轭对称性

```
% 主程序 Ch3_5_2_4.m:
clc;clear all
N = 8;
% 序列 DFT 实虚部的共轭对称性
xep = [4 3+3j2+2j1+j 0 1-j 2-2j 3-3j]; % 共轭对称序列
xop = [4j 3+3j2+2j1+j 0 -1+j -2+2j -3+3j]; % 共轭反对称序列
x = xep + xop; % 合成序列
Xep = fft(xep,N) % DFT[共轭对称序列] - DFT[x]实部
Xop = fft(xop,N) % DFT[共轭反对称序列] - j * DFT[x]虚部
X = fft(x,N) % DFT
```

主程序 Ch3_5_2_4. m 运行后,输出结果如下:

Xep = 16.0000 16.4853 4.0000 2.8284 0 - 0.4853 -4.0000-2.8284 Xop = 0 + 16.0000i 0 - 2.8284i 0 - 4.0000i 0 - 0.4853i 0 + 2.8284i 0 + 4.0000i 0 + 16.4853i 0 Х = 16.0000 + 16.0000i 16.4853 - 2.8284i 4.0000-4.0000i 2.8284-0.4853i 0 -0.4853+2.8284i -4.0000+4.0000i -2.8284+16.4853i

可以看出:Xep 作为序列共轭对称部分的 DFT,为实数;Xop 作为共轭反对称部分的 DFT,为纯虚数;Xep+Xop=X,两者分别对应序列 DFT 的实部、j 乘虚部。

3) 共轭对称实序列、共轭反对称虚数序列 DFT 的对称性

% 主程序 Ch3_5_2_5.m:

第3章 离

散

傅

里叶

变换

```
数字信号处理原理与应用
```

```
clc:clear all
N = 8:
xr = [43210123];
                                     8 序列实部 - 且满足共轭对称
                                     8 序列虚部 * j - 且满足共轭反对称
xij = [4 3 2 1 0 1 2 3] * j;
                                     8 实部 + i * 虚部
x = xr + xij;
Xr = fft(xr, N)
                                     % DFT[实部]-共轭对称,且为实数
Xij = fft(xij,N)
                                     % DFT[j*虚部]-共轭反对称,且为虚数
X = fft(x, N)
                                     %DFT[x]
主程序 Ch3_5_2_5. m 运行后,输出结果如下:
Xr =
       16.0000
                    6.8284
                                   0
                                            1.1716
                    1.1716
                                   Ω
                                             6.8284
       Ω
Xij =
                  0 + 6.8284i 0
                                             0 + 1.1716i
       0+16.0000i
       0
                    0 + 1.1716i
                                 0
                                             0 + 6.8284i
X =
 16.0000 + 16.0000i
                  6.8284 + 6.8284i 0
                                            1.1716 + 1.1716i
                    1.1716 + 1.1716i 0
       0
                                             6.8284 + 6.8284i
```

可以看出:由于 xr 作为序列实部,且满足共轭对称,因而 Xr 具有共轭对称特性,也为实数; xij 为纯虚数,且满足共轭反对称,故 Xij 具有共轭反对称特性,也为纯虚数;该仿真同时体现了序列实虚部 DFT 和 DFT 实虚部的共轭对称性。

需要说明的是:上述程序基于 N = 8 仿真验证了偶数点序列 DFT 的共轭对称性; 类似地,构造奇数点序列进行仿真,如 N = 7,剔除 N = 8 点序列中第 4 点,也可以得到关 于共轭对称性的相同结论。

3.5.3 频域采样与内插仿真

本节以矩形序列为例,仿真不同采样点数下的频域采样及内插恢复过程,探讨频域 采样无失真条件,从而验证与3.3节理论分析的一致性。

```
axis([0 2 0 6]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:2/M:2);
************************************
%2)频域采样得到 X(k) -> IDFT 产生 XN(n) -> 恢复 DTFT 并比较
                                         8频率值个数
nw = length(w);
                                         %a)频域采样点数 < 原始序列长度
N = 4;
wstep = round(nw/N);
                                         8采样间隔
Xk = Xw(1:wstep:end);
xNn4 = IDFT Mat(Xk, N);
                                         8时域恢复序列
[XNw wN] = DTFT Mat(xNn4,100);
                                         %恢复频谱
figure(2);
subplot(2,1,1);stem(0:N-1,abs(Xk));grid on
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N=4 点频域采样 X(k)幅度');
axis([0 N 0 6]);grid on;set(gca,'XTick',0:N);
subplot(2,1,2);plot(wN/pi,abs(XNw));
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e ^j^\omega)|');title('DTFT 幅度');
axis([0 2 0 6]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:2/M:2);
                                         %b)频域采样点数 = 原始序列长度
N = 6;
wstep = round(nw/N);
                                         8采样间隔
Xk = Xw(1:wstep:end);
xNn6 = IDFT Mat(Xk, N);
                                         8时域恢复序列
[XNw wN] = DTFT_Mat(xNn6,100);
                                         8恢复频谱
figure(3);
subplot(2,1,1);stem(0:N-1,abs(Xk));grid on
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N = 6 点频域采样 X(k)幅度');
axis([0 N 0 6]);grid on;set(gca, 'XTick',0:N);
subplot(2,1,2);plot(wN/pi,abs(XNw));
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e ^j^\omega)|');title('DTFT 幅度');
axis([0 2 0 6]);grid on;set(gca, 'XTick', 0:2/M:2);
                                         %c)频域采样点数 > 原始序列长度
N = 8;
                                         8采样间隔
wstep = round(nw/N);
Xk = Xw(1:wstep:end);
                                         8时域恢复序列
xNn8 = IDFT Mat(Xk,N);
[XNw wN] = DTFT Mat(xNn8,100);
                                         8恢复频谱
figure(4);
subplot(2,1,1);stem(0:N-1,abs(Xk));grid on
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N=8 点频域采样 X(k)幅度');
axis([0 N 0 6]);grid on;set(gca, 'XTick',0:N);
subplot(2,1,2);plot(wN/pi,abs(XNw));
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e ^ j^ \omega)|');title('DTFT 幅度');
axis([0 2 0 6]);grid on;set(gca, 'XTick', 0:2/M:2);
```

主程序 Ch3_5_3. m 运行结果显示如下所示:

xNn4 =	xNn6 =	xNn8 =
2.0000	1.0000 - 0.0000i	1.0000 - 0.0000i
2.0000 + 0.0000i	1.0000 - 0.0000i	1.0000 - 0.0000i

第3章 离

散傅

里

叶变

换

1.0000 - 0.0000i	1.0000 - 0.	.0000i	1.0000	-	0.0000i
1.0000 - 0.0000i	1.0000 + 0.	.0000i	1.0000	-	0.0000i
	1.0000 + 0.	.0000i	1.0000	-	0.0000i
	1.0000 - 0.	.0000i	1.0000	+	0.0000i
			-0.0000	+	0.0000i
			0.0000	+	0.0000i

DTFT 频谱如图 3.5.5~图 3.5.8 所示。



图 3.5.6 矩形序列 R₆(n)DTFT 经过 4 点频域采样及内插恢复情况



图 3.5.7 矩形序列 $R_6(n)$ DTFT 经过 6 点频域采样及内插恢复情况



图 3.5.8 矩形序列 R₆(n)DTFT 经过 6 点频域采样及内插恢复情况

(2)观察频谱恢复情况可见:当频域采样点数大于或等于原始序列长度时,即 N≥M, 通过频域采样值 X(k)能够无失真恢复出原始序列 x(n)及其 DTFT 频谱。这与理论分 析是一致的。

3.5.4 DFT 计算线性卷积仿真

1. 线性卷积与循环卷积的等价条件

下面以两个序列为例,通过仿真探讨线性卷积与循环卷积的等价条件。

第3章

离散傅里

一叶变换

```
% 主程序 Ch3_5_4_1.m: 针对 3.4 节中图 3.4.1
clc;clear all
hn = [1 \ 1 \ 1 \ 1];
                                 %N=4
                                 %M=5
xn = [1 1 1 1 1];
                                 8原始序列长度
N = length(hn); M = length(xn);
                                 8调用线性卷积函数
yn = conv(hn, xn)
L = N + M - 1; n = 0: L - 1;
                                 8 卷积长度: N+M-1
                                 %调用循环卷积函数
yn6 = circonv(hn, xn, 6);
yn8 = circonv(hn, xn, 8);
                                8调用循环卷积函数
yn10 = circonv(hn, xn, 10);
                                 %调用循环卷积函数
figure(1);
subplot(2,2,1);stem(n,yn);
xlabel('n');ylabel('y(n)'); title('线性卷积,长度 N+M-1');grid on
subplot(2,2,2);stem(0:6-1,yn6);
xlabel('n');ylabel('y(n)'); title('循环卷积,L=6');grid on
subplot(2,2,3);stem(0:8-1,yn8);
xlabel('n');ylabel('y(n)'); title('循环卷积,L=8');grid on
subplot(2,2,4); stem(0:10-1, vn10);
xlabel('n');ylabel('y(n)'); title('循环卷积,L=10');grid on
```

主程序 Ch3_5_4_1.m 运行结果如图 3.5.9 所示,与图 3.4.1 对比可以看出,序列线 性卷积、循环卷积的计算与仿真结果一致;并且当循环卷积长度大于或等于线性卷积长 度时,循环卷积与线性卷积等价。



图 3.5.9 循环卷积与线性卷积等价条件仿真

2. 线性卷积的 DFT 计算方法

下面以两个序列线性卷积为例,对直接计算和利用 DFT 方法计算进行仿真对比。 % 主程序 Ch3_5_4_2.m: 针对图 3.4.2 DFT 计算线性卷积

```
clc:clear all
hn = [1 \ 1 \ 1 \ 1];
                                        %N=4
xn = [1 1 1 1 1];
                                        %M=5
                                        8原始序列长度
N = length(hn); M = length(xn);
yn = conv(hn, xn)
                                        %调用线性卷积函数
L = N + M - 1; n = 0: L - 1;
                                        % 卷积长度: N+M-1
hn1 = [hn zeros(1, L - N)];
                                        8 补零, 使长度为 L
                                        ≈补零,使长度为L
xn1 = [xn zeros(1, L - M)];
8先 DFT,后相乘
Hk = fft(hn1,L);
Xk = fft(xn1,L);
Yk = Hk. * Xk;
                                        DFT[h(n)]. DFT[x(n)]
% IDFT
vn2 = ifft(Yk, L)
```

主程序 Ch3_5_4_2. m 运行结果如下:

yn = 1 2 3 4 4 3 2 1 yn2 = 1 2 3 4 4 3 2 1

可以看出,采用 DFT 方法的计算结果 yn2 与线性卷积结果 yn 完全一致。这表明,在满 足线性卷积与循环卷积等价条件时,采用 DFT 方法计算线性卷积是可行的。

3.5.5 DFT 谱分析仿真

1. 连续时间信号谱分析的频谱泄漏仿真研究

下面以不同频率间隔的双音信号为例,仿真呈现谱分析过程中的频谱泄漏现象,并 探讨提高频率分辨率、减小谱间干扰的措施。

```
% 主程序 Ch3_5_5_1.m:
clc;clear all; close all;
%1)产生双音序列
f1 = 800;f2 = 1200;fs = 5000;T = 1/fs; % 设置两个频率,满足时域采样定理
N = 16;n = 0:N - 1;
xn1 = cos(2 * pi * n * f1 * T) ' + cos(2 * pi * n * f2 * T) ';
[Xw,w] = DTFT_Mat(xn1,N); % 调用 DFT_Mat 函数()
figure(1);
subplot(2,1,1);stem(0:N - 1,xn1);
xlabel('n');ylabel('x(n)');axis([0 N - 2 2]);
title('800/1200Hz 双音序列 x(n),长度为 16');grid on
subplot(2,1,2);plot(w/pi,abs(Xw));
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e ^j^\omega)|');
title('DTFT 幅度');grid on
```

第3章 离

散

傅

里

pl-

变

撷

```
82)产生双音序列,两个频率更近
f1 = 1000; f2 = 1200; fs = 5000; T = 1/fs;
                                      %设置两个频率,满足时域采样定理
N = 16; n = 0: N - 1;
xn2 = cos(2 * pi * n * f1 * T)' + cos(2 * pi * n * f2 * T)';
[Xw,w] = DTFT_Mat(xn2,N);
                                        %调用 DFT Mat 函数()
figure(2);
subplot(2,1,1); stem(0:N-1,xn2);
xlabel('n'); ylabel('x(n)'); axis([0 N - 2 2]);
title('1000/1200Hz 双音序列 x(n),长度为 16'); grid on
subplot(2,1,2);plot(w/pi,abs(Xw));
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e ^ j^ \omega)|');
title('DTFT 幅度');grid on
%3)增加序列长度,提高频率分辨率
N = 32; n = 0: N - 1:
xn3 = cos(2 * pi * n * f1 * T)' + cos(2 * pi * n * f2 * T)';
[Xw,w] = DTFT Mat(xn3,N);
                                       % 週用 DFT Mat 函数()
figure(3);
subplot(2,1,1);plot(w/pi,abs(Xw));
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e^j^\omega)|');
title('32 点 1000/1200Hz 双音序列的 DTFT 幅度'); grid on
%4)加窗+增加序列长度,进一步减小谱间干扰
N = 64; n = 0: N - 1;
xn4 = cos(2 * pi * n * f1 * T) ' + cos(2 * pi * n * f2 * T) ';
Win = hanning(N);
xNn = xn4. * Win;
                                        %调用 DFT Mat 函数()
[Xw,w] = DTFT Mat(xNn,N);
subplot(2,1,2); stem(0:N-1,Win);
xlabel('n');ylabel('w(n)'); axis([0 N 0 1]);
title('窗函数 w(n),长度为 64');grid on
figure(4);
subplot(2,1,1); stem(0:N-1,xNn);
xlabel('n');ylabel('x N(n)');
title('加窗后序列 x(n) * w(n),长度为 64');grid on
subplot(2,1,2);plot(w/pi,abs(Xw));
xlabel('\omega /\pi');ylabel('|X(e^j^\omega)|');
title('DTFT 幅度');grid on
```

主程序 Ch3_5_5_1.m 运行结果如图 3.5.10~图 3.5.13 所示。

对比图 3.5.10 和图 3.5.11 可以看出:尽管单音连续时间信号的傅里叶变换理论上 为单位冲激样式的频谱,但经过时域采样和截短后,出现了展宽的主瓣和拖尾的旁瓣,形 成频谱泄漏现象。主瓣宽度直接影响了频率分辨率,当双音频率为 800Hz、1200Hz 时, 频谱上呈现双尖峰特性,还可以分辨出两个频率;但当双音频率靠近为 1000Hz、1200Hz 时,主瓣部分叠加,呈现单峰特性,无法有效分辨两个频率。

为了提高频率分辨率,考虑增加时域截短长度,即增加矩形窗长度,从而降低窗函数 主瓣宽度。图 3.5.12 给出了长度增加1 倍后的 DTFT 幅度分析结果。可以看出,随着 时域截短序列长度增加,双音频率的主瓣宽度变窄,峰值特性更加尖锐,能够有效分辨两 个频率。同时也注意到旁瓣幅度相对较高,谱间干扰比较明显。



图 3.5.12 增加序列长度改善频率分辨率、窗函数形状仿真

第3章

离散傅里

一叶变换

为了降低谱间干扰,同时保证频率分辨率,考虑在增加窗函数长度的基础上,选择更加平缓的窗函数形状。图 3.5.12 给出了 64 阶窗函数 w(n)样点值,图 3.5.13 则给出了加窗后序列样点值及谱分析结果。观察 DTFT 幅度可见,双音频率可以分辨,并且显著降低了谱间干扰。



图 3.5.13 窗函数改变形状、增加长度降低谱间干扰仿真

2. 周期序列的谱分析仿真

下面针对周期序列,取不同周期数构成长度不同的序列,仿真研究了序列谱分析结 果的相互关系。

```
冬主程序 Ch3 5 5 2.m:
clc;clear all;close all;
xn = [0 1 2 3 4 5 6 7]';
                                          8单个周期
N = length(xn);
                                          % 调用 DFT Mat 函数()
Xk8 = DFT Mat(xn,N);
                                          % 重复,2个周期
Xk16 = DFT_Mat([xn;xn], 2 \times N);
                                          %重复,3个周期
Xk24 = DFT Mat([xn;xn;xn], 3 \times N);
figure(1);
subplot(2,1,1); stem(0:N-1,xn);
xlabel('n');ylabel('x(n)'); title('x(n) 单个周期');
axis([0 N 0 8]);grid on;set(gca, 'XTick',0:N);
subplot(2,1,2); stem(0:N-1, abs(Xk8));
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N=8 点 DFT');
axis([0 N 0 30]);grid on;set(gca, 'XTick',0:N);
figure(2);
subplot(2,1,1); stem(0:2 * N - 1, [xn; xn]);
xlabel('n');ylabel('x(n)'); title('x(n) 两个周期');
axis([0 2 * N 0 8]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:2:2 * N);
subplot(2,1,2); stem(0:2 \times N-1, abs(Xk16));
xlabel('k');ylabel('|X(k)|'); title('N = 16 点 DFT');
```

```
axis([0 2 * N 0 60]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:2:2 * N);
figure(3);
subplot(2,1,1); stem(0:3 * N - 1,[xn;xn;xn]);
xlabel('n'); ylabel('x(n)'); title('x(n) 三个周期');
axis([0 3 * N 0 8]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:3:3 * N);
subplot(2,1,2); stem(0:3 * N - 1, abs(Xk24));
xlabel('k'); ylabel('|X(k)|'); title('N = 24 点 DFT');
axis([0 3 * N 0 90]);grid on; set(gca, 'XTick', 0:3:3 * N);
set(gca, 'YTick', 0:30:90);
```

主程序 Ch3_5_5_2. m 运行结果如图 3.5.14~图 3.5.16 所示。对比 DFT 幅度可以 看出,对周期序列进行谱分析时,取 *m* 个周期序列 DFT 相当于单个周期序列 DFT 间隔 插入 *m*-1 个 0,且幅度扩大到 *m* 倍,*m*=2,3,…。这与 3.4.2 节中理论分析是一致的。



第3章 离

散

傅

里叶

变

换

数字信号处理原理与应用



图 3.5.16 取三个周期的序列 DFT 谱分析

习题

3.1 设
$$x(n) = R_4(n), \bar{x}(n) = x((n))_6,$$
 试求 $\bar{X}(k),$ 并作图表示 $\bar{x}(n), \bar{X}(k)$ 。
3.2 已知周期序列 $\bar{x}(n), \overline{X}(k) = DFS[\bar{x}(n)],$ 试求下列周期序列的 DFS:
(1) $\bar{x}(n+m)$ (2) $\bar{x}^*(n)$
(3) $\bar{x}^*(-n)$ (4) $Re[\bar{x}(n)]$
3.3 求下列有限长序列的 N 点离散傅里叶变换:
(1) $\delta(n)$ (2) $\delta(n-n_0), 0 < n_0 < N$
(3) $x(n) = a^n R_N(n)$ (4) $x(n) = R_m(n), 0 < m < N$
(5) $x(n) = e^{j\omega_0 n} R_N(n)$ (6) $x(n) = e^{j\frac{2\pi}{N}nn} R_N(n), 0 < m < N$
(5) $x(n) = \cos(\omega_0 n) R_N(n)$ (8) $x(n) = nR_N(n)$
3.4 $E \square F \oiint X(k)$:
(1) $X(k) = \begin{cases} \frac{N}{2} e^{j\theta}, & k = m \\ \frac{N}{2} e^{-j\theta}, & k = N - m \\ 0, & \pm i t \end{cases}$ (2) $X(k) = \begin{cases} -\frac{N}{2} j e^{j\theta}, & k = m \\ \frac{N}{2} j e^{-j\theta}, & k = N - m \\ 0, & \pm i t \end{cases}$
 $\bar{x} x(n) = IDFT[X(k)], \pm n$ $\beta \pm \frac{8 }{2} \delta(n-1) + 2\delta(n-2) + \delta(n-3), = \text{dl} F \oiint X_1(n)$ m
 $x_2(n)$ 的图形:

(1)
$$x_1(n) = x((n-2))_4 R_4(n)$$
 (2) $x_1(n) = x((2-n))_4 R_4(n)$

3.6 已知长度 N=10 的两个有限长序列:

$$x_{1}(n) = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq 4 \\ 0, & 5 \leq n \leq 9 \end{cases} \quad x_{2}(n) = \begin{cases} 1, & 0 \leq n \leq 4 \\ -1, & 5 \leq n \leq 9 \end{cases}$$

试作图表示 $x_1(n), x_2(n)$ 以及两者循环卷积 $x(n) = x_1(n) \otimes x_2(n)$ 。 3.7 已知两个有限长序列为

$$x(n) = \begin{cases} n+1, & 0 \le n \le 3\\ 0, & 4 \le n \le 6 \end{cases} \quad y(n) = \begin{cases} -1, & 0 \le n \le 4\\ 1, & 5 \le n \le 6 \end{cases}$$

试作图表示 x(n)、y(n)以及 N=8 点循环卷积 $w(n)=x(n) \otimes y(n)$ 。

3.8 已知4点序列 $x(n) = \delta(n) + 2\delta(n-1) + 2\delta(n-2) + \delta(n-3)$;

- (1) 画出线性卷积 x(n) * x(n)的图形
- (2) 画出 N=4 点循环卷积 x(n) ⊛x(n)的图形

(3) 画出 N = 7 点循环卷积 x(n) ⊛x(n) 的图形,并与线性卷积结果比较,说明线性 卷积与循环卷积的关系。

- 3.9 证明 DFT 的频域循环卷积定理。
- 3.10 如果 *X*(*k*)=DFT[*x*(*n*)],证明 DFT 的对称定理:

$$\mathrm{DFT}[X(n)] = Nx(N-k)$$

3.11 如果 *X*(*k*)=DFT[*x*(*n*)],证明 DFT 的初值定理:

$$x(0) = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k)$$

3.12 证明离散相关定理。若 $X(k) = X_1^*(k)X_2(k)$,则有

$$x(n) = \text{IDFT}[X(k)] = \sum_{l=0}^{N-1} x_1^* (l) x_2 ((n+l))_N R_N(n)$$

3.13 已知 N 点有限长序列 x(n), X(k) = DFT[x(n)], 将 x(n) 补零后形成长度 为 rN 的序列:

$$y(n) = \begin{cases} x(n), & 0 \leq n \leq N-1 \\ 0, & N \leq n \leq rN-1 \end{cases}$$

试求 y(n)的 rN 点离散傅里叶变换(Y(k) = DFT[y(n)])与 X(k)的关系。

3.14 已知 N 点有限长序列 x(n), X(k) = DFT[x(n)], 将 x(n)每点后插入 r-1 个零,得到长度为 rN 的有限长序列:

 $y(n) = \begin{cases} x(n/r), & n = ir, 0 \leq i \leq N-1 \\ 0, & \notin \mathbf{U} \end{cases}$

试求 y(n)的 rN 点 DFT 与 X(k)的关系。

3.15 已知序列 *x*(*n*)=*aⁿu*(*n*),0<*a*<1,对 *x*(*n*)的 Z 变换 *X*(*z*)在单位圆上等间 隔采样 *N* 点,采样值为

$$X(k) = X(z) \mid_{z = W_{v}^{-k}}, k = 0, 1, \cdots, N-1$$

求有限长序列 IDFT[X(k)]。

3.16 用计算机对实序列进行谱分析,要求谱分辨率 F ≤ 50Hz,信号最高频率为 3kHz,试确定下列参数:

(1) 最小记录时间 T_{pmin};

(2) 最大采样间隔 T_{max};

(3) 最少采样点数 N_{min};

(4) 若信号带宽不变,频率分辨率提高1倍时的 N 值。

3.17 假设频谱分析时 DFT 点数必须为 2 的整数幂,要求分辨率小于或等于 10Hz,如果采样时间间隔为 0.1ms,试确定:

(1) 最小记录长度;

(2) 所允许处理的信号最高频率;

(3) 在一个记录中的最少点数,此时实际分辨率为多少。

3.18 在某数字通信系统,对模拟信号以 9.6kHz 速率进行采样,频谱分析时计算 256 点离散傅里叶变换,试确定频谱分辨率和采样数据记录时间。若计算 512 点 DFT, 频谱分辨率和记录时间又是多少。

3.19 设连续时间信号 $x(t) = \sin(2\pi f_c t) + \sin(2\pi f_J t)$,其中有用信号频率 $f_c = 1800$ Hz,干扰频率 $f_1 = 2000$ Hz:

(1) 确定合适的采样频率及采样点数 N,利用 MATLAB 编写 DFT 谱分析程序,并 画出 DFT 幅度和相位特性。

(2) 探讨提高频率分辨率的措施,并编程验证。